

Arş. Gör. Dr. AHMET ÇAĞRI ARICAN

Kişisel Bilgiler

E-posta: ahmetcagriarican@gazi.edu.tr

Web: <https://avesis.gazi.edu.tr/ahmetcagriarican>

Posta Adresi: Gazi Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği Bölümü, Kat:4 Eti Mah. Yükseliş Sokak, No:5, 06570, Maltepe, ANKARA

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ScholarID: LstEdFcAAAAJ

ORCID: 0000-0001-9878-4840

ScopusID: 57201992839

Yoksis Araştırmacı ID: 291147

Eğitim Bilgileri

Doktora, Gazi Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği, Türkiye 2017 - 2024

Yüksek Lisans, Gazi Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Makine Mühendisliği (YI) (Tezli), Türkiye 2014 - 2017

Lisans, Gazi Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makine Mühendisliği Bölümü, Türkiye 2009 - 2014

Yaptığı Tezler

Doktora, Doğrusal olmayan sistemler için durum bağımlı bölgesel özdeğer atama tabanlı kontrolcü tasarımları ve uygulamaları, Gazi Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, 2024

Yüksek Lisans, Durum bağımlı Riccati denklemi tabanlı optimal kontrolcü tasarımı ve üç serbestlik dereceli helikopter uygulaması, Gazi Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Makine Mühendisliği (YI) (Tezli), 2017

Araştırma Alanları

Doğrusal Olmayan Kontrol Sistemleri , Kararlılık , Optimal Kontrol , Makina Teorisi ve Dinamiği, Sistem Dinamiği ve Kontrolü , Robotik , Mekatronik , Dinamik Sistemlerin Modellenmesi ve Benzetimi

Akademik Unvanlar / Görevler

Araştırma Görevlisi, Gazi Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği, 2018 - Devam Ediyor

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- An Extension Algorithm of Regional Eigenvalue Assignment Controller Design for Nonlinear Systems**
Arıcan A. Ç., Çopur E. H., Inalhan G., Salamci M. U.
Aerospace, cilt.10, sa.10, ss.1-33, 2023 (SCI-Expanded)
- An update algorithm design using moving Region of Attraction for SDRE based control law**
Çopur E. H., Arıcan A. Ç., Ozcan S., Salamci M. U.
JOURNAL OF THE FRANKLIN INSTITUTE-ENGINEERING AND APPLIED MATHEMATICS, cilt.356, sa.15, ss.8388-

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Controller Designs for Nonlinear Systems with Application to 3 DOF Helicopter Model**
KOCAGİL B. M., ARICAN A. Ç., Güzey Ü. M., Özcan S., SALAMCI M. U.
Gazi University Journal of Science Part A: Engineering and Innovation, cilt.4, sa.3, ss.47-66, 2017 (Hakemli Dergi)

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- I. **Sliding Surface Optimization via Regional Pole Placement for a Class of Nonlinear Systems**
Arıcan A. Ç., Çopur E. H., İnalhan G., Salamcı M. U.
2023 27th International Conference on System Theory, Control and Computing (ICSTCC), Timisoara, Romanya, 11 - 13 Ekim 2023, ss.251-256
- II. **Sliding Mode Control of a 3-DOF Helicopter with State Dependent Regional Pole Placement**
Arıcan A. Ç., Çopur E. H., İnalhan G., Salamcı M. U.
2023 24th International Carpathian Control Conference (ICCC), Miskolc, Macaristan, 12 - 14 Haziran 2023, ss.15-20
- III. **State Dependent Regional Pole Assignment Controller Design for a 3-DOF Helicopter Model**
Arıcan A. Ç., Çopur E. H., İnalhan G., Salamcı M. U.
2023 International Conference on Unmanned Aircraft Systems (ICUAS), Warszawa, Polonya, 06 Haziran 2023, ss.1067-1072
- IV. **A Modified SDRE-based Sub-optimal Hypersurface Design in SMC**
Ozcan S., Copur E. H., ARICAN A. Ç., SALAMCI M. U.
21st IFAC World Congress on Automatic Control - Meeting Societal Challenges, ELECTR NETWORK, 11 - 17 Temmuz 2020, cilt.53, ss.6250-6255
- V. **Experiment of Sliding Mode Control with Nonlinear Sliding Surface Design for a 3-DOF Helicopter Model**
Guzey U. M., ÇOPUR E. H., Ozcan S., ARICAN A. Ç., KOCAGİL B. M., SALAMCI M. U.
27th International Conference on Information, Communication and Automation Technologies (ICAT), Sarajevo, Bosna-Hersek, 10 - 13 Ekim 2019
- VI. **MRAC of a 3-DoF Helicopter with Nonlinear Reference Model**
KOCAGİL B. M., Ozcan S., ARICAN A. Ç., Guzey U. M., ÇOPUR E. H., SALAMCI M. U.
26th Mediterranean Conference on Control and Automation (MED), Zadar, Hırvatistan, 19 - 22 Haziran 2018, ss.278-283
- VII. **Linear and Nonlinear Optimal Controller Design for a 3 DOF Helicopter**
ARICAN A. Ç., Ozcan S., KOCAGİL B. M., Guzey U. M., ÇOPUR E. H., SALAMCI M. U.
19th International Carpathian Control Conference (ICCC), Szilvasvarad, Macaristan, 28 - 31 Mayıs 2018, ss.185-190
- VIII. **Adaptive Control of a 3 DoF Helicopter with Linear and Nonlinear Reference Models**
KOCAGİL B. M., Ozcan S., ARICAN A. Ç., Guzey U. M., ÇOPUR E. H., SALAMCI M. U.
6th International Conference on Control Engineering and Information Technology (CEIT), İstanbul, Türkiye, 25 - 27 Ekim 2018
- IX. **Suboptimal Control of a 3 DOF Helicopter with State Dependent Riccati Equations**
ARICAN A. Ç., Ozcan S., Guzey U. M., KOCAGİL B. M., SALAMCI M. U.
XXVI International Conference on Information, Communication and Automation Technologies (ICAT), Sarajevo, Bosna-Hersek, 26 - 28 Ekim 2017

Desteklenen Projeler

KOCAGİL B. M., ARICAN A. Ç., SALAMCI M. U., Diğer Resmi Kurumlarca Desteklenen Proje, Optimum Nonlineer Kazanç Katsayısı Kullanılarak Helikopter Rotor Kontrolcü Tasarımı, 2015 - 2018

Metrikler

Yayın: 12

Atıf (WoS): 22

Atıf (Scopus): 42

H-İndeks (WoS): 3

H-İndeks (Scopus): 5

Burslar

2211-A Genel Yurt İçi Doktora Bursu, TÜBİTAK, 2018 - 2022

Ödüller

Arıcan A. Ç., TÜBİTAK Uluslararası Bilimsel Yayınları Teşvik (UBYT) Programı Yayın Teşvik Ödülü, Türkiye Bilimsel Ve Teknolojik Araştırma Kurumu, Ekim 2019

Akademi Dışı Deneyim

Gazi Teknoloji A.Ş.