

Doç.Dr. BÜLENT ÖZKAN

Kişisel Bilgiler

E-posta: bozkan@gazi.edu.tr

Web: <https://avesis.gazi.edu.tr/bozkan>

Biyografi

1974 yılında Kastamonu iline bağlı Taşköprü ilçesinde dünyaya geldi. 1995 yılında Gazi Üniversitesi Mühendislik ve Mimarlık Fakültesi Makine Mühendisliği Bölümü'nde lisans öğrenimini tamamladıktan sonra, 1999 ve 2005 yıllarında Orta Doğu Teknik Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü Makine Mühendisliği Bölümü'nden sırasıyla yüksek lisans ve doktora derecelerini aldı. 22.08.1996 ila 14.08.2000 yılları arasında Orta Doğu Teknik Üniversitesi Makine Mühendisliği Bölümü'nde araştırma görevlisi, 15.08.2000 ila 14.02.2021 tarihleri arasında da Türkiye Bilimsel ve Teknolojik Araştırma Kurumu (TÜBİTAK) Savunma Sanayii Araştırma ve Geliştirme Enstitüsü (SAGE)'nde araştırmacı olarak görev yaptı. 15.02.2021 tarihinden beri Gazi Üniversitesi Mühendislik Fakültesi Makine Mühendisliği Bölümü'nde "doçent doktor" unvanıyla öğretim görevlisi olarak çalışmaktadır.

Eğitim Bilgileri

Doktora, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Türkiye 1999 - 2005

Yüksek Lisans, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Türkiye 1996 - 1999

Lisans, Gazi Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Türkiye 1991 - 1995

Yabancı Diller

İngilizce, B2 Orta Üstü

Yaptığı Tezler

Doktora, Dynamic modeling, guidance, and control of homing missiles, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Analiz ve Fonksiyonlar Teorisi, 2005

Yüksek Lisans, Dynamic modeling and control of two coordinated robot manipulators, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Analiz ve Fonksiyonlar Teorisi, 1999

Araştırma Alanları

Mühendislik ve Teknoloji

Akademik Unvanlar / Görevler

Doç.Dr., Gazi Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği, 2021 - Devam Ediyor

Öğretim Görevlisi, Gazi Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği, 2010 - 2017

Araştırma Görevlisi, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, 1996 - 2000

Verdiği Dersler

Control Systems, Lisans, 2020 - 2021

Applied Mathematics for Mechanical Engineers, Lisans, 2020 - 2021

Mühendislikte Programlamaya Giriş, Lisans, 2020 - 2021

Yönetilen Tezler

- Salamci M. U. , Özkan B., Yüksek Hızlı Kamera Yönlendirme Sistemleri için Kontrolcü Tasarımı ve Uygulaması, Doktora, B.Eren(Öğrenci), Devam Ediyor
- ADLI M. A. , ÖZKAN B., Üç serbestlik dereceli paralel eksenli kararlılaştırma platformunun dinamik modellemesi ve kontrolü, Yüksek Lisans, R.UĞUR(Öğrenci), 2019
- SALAMCI M. U. , ÖZKAN B., Bir fırlatma aracında itki etkisini azaltıcı yönde denetim sistemlerinin tasarlanması, Yüksek Lisans, H.KAMIŞLI(Öğrenci), 2015
- SALAMCI M. U. , ÖZKAN B., Hidrolik tahrikli bir yük uygulama düzeneğinin gürbüz tork kontrolü, Yüksek Lisans, M.UĞUR(Öğrenci), 2010
- Kadioğlu F. S. , Özkan B., Design and analysis of a linear shape memory alloy actuator, Doktora, B.SÖYLEMEZ(Öğrenci), 2009

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Guidance and control of a planar robot manipulator used in an assembly line**
Ozkan B.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.40, sa.2, ss.389-399, 2018 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- II. **Performance comparison of the notable acceleration- and angle-based guidance laws for a short-range air-to-surface missile**
Ozkan B., ÖZGÖREN M. K. , Mahmutyazicioglu G.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.25, sa.5, ss.3591-3606, 2017 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- III. **Implementation of the sliding mode control method with a varying sliding surface on an electromechanical fin actuation system**
Ozkan B.
JOURNAL OF THE FACULTY OF ENGINEERING AND ARCHITECTURE OF GAZI UNIVERSITY, cilt.32, sa.3, ss.987-998, 2017 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- IV. **Precise position control using shape memory alloy wires**
Donmez B., Ozkan B., KADIOĞLU F. S.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.18, sa.5, ss.899-912, 2010 (SCI İndekslerine Giren Dergi)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Karadan Karaya Bir Merminin Burun Eyletim Kiti Kullanılarak Güdüm ve Denetimi**
ÖZKAN B., GÖKÇE H.
European Journal of Science and Technology, cilt.22, ss.282-292, 2021 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- II. **Saf Yönelim Hareketlerini Sağlayan Üç Serbestlik Dereceli Bir Paralel Platformun Kinematik ve Dinamik Analizi**
İNAL R. U. , ADLI M. A. , ÖZKAN B.

Seuk-Teknik Dergisi, cilt.18, sa.1, ss.14-32, 2019 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)

- III. **PRECISE CONTROL OF AN ELECTROMECHANICALLY-ACTUATED LAUNCHER UNDER PARAMETER UNCERTAINTY**
KAMIŐLİ H., SALAMCI M. U. , ÖZKAN B.
ANADOLU UNIVERSITY JOURNAL OF SCIENCE AND TECHNOLOGY A - Applied Sciences and Engineering, cilt.18, sa.4, ss.788-803, 2017 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- IV. **Denizaltıdan Kapsül İçerisinde Fırlatılan Bir Mühimmatın Dinamik Davranışının İncelenmesi**
ÖZKAN B., GÖKÇE H.
Gazi Mühendislik Bilimleri Dergisi, cilt.3, sa.3, ss.27-40, 2017 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- V. **Guidance and Control of a Quadrotor towards a Moving Land Platform**
ÖZKAN B.
Gazi Mühendislik Bilimleri Dergisi, cilt.3, sa.2, ss.1-14, 2017 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- VI. **Hidrolik Eyletimli Bir Kanatçık Yükleme Cihazının Dinamik Modellemesi ve Tümlü Geri Adımlama Yöntemi Kullanılarak Denetimi**
ÖZKAN B.
Deu Muhendislik Fakültesi Fen ve Muhendislik, cilt.19, sa.56, ss.330-345, 2017 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- VII. **Modeling of dynamics, guidance, and control systems of air-to-surface missiles**
Ozkan B., ÖZGÖREN M. K. , Mahmutyazicioglu G.
JOURNAL OF DEFENSE MODELING AND SIMULATION-APPLICATIONS METHODOLOGY TECHNOLOGY-JDMS, cilt.9, sa.2, ss.101-112, 2012 (ESCI İndekslerine Giren Dergi)
- VIII. **Bilgisayarlı Sayısal Denetimli Tezgâhlarda Başlıca Denetim Yaklaşımları**
TAGA Ö., ÖZKAN B.
Endüstri ve Otomasyon, sa.173, ss.26-30, 2011 (Hakemsiz Dergi)
- IX. **Birlikte Çalışan İki Robot Kollu Sistemlerin Denetimi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
Endüstri ve Otomasyon, sa.172, ss.28-34, 2011 (Hakemsiz Dergi)
- X. **Mekatronik Sistemlerde Kullanılan Başlıca Açısal Konum-ölçerler**
ÖZKAN B., BAYKARA B.
Endüstri ve Otomasyon, sa.171, ss.22-26, 2011 (Hakemsiz Dergi)
- XI. **Birlikte Çalışan İki Düzlemsel Robot Kolun Eyletimsel Tekil Durumları Etrafında Denetimi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
Türk Bilim Araştırma Vakfı-TÜBAV Bilim Dergisi, cilt.3, sa.2, ss.153-166, 2010 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- XII. **Comparison of the linear homing, parabolic homing and proportional navigation guidance methods on a two-part homing missile against a surface target**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K. , MAHMUTYAZICIOĞLU G.
GAZI UNIVERSITY JOURNAL OF SCIENCE, cilt.23, sa.1, ss.81-87, 2010 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- XIII. **Hareketli Platformlar Üzerinde Konumlandırılan Kaldırma Sistemlerinin Eyletiminde Kullanılan Açık ve Kapalı Devre Güç Sistemleri**
ÖZKAN B.
Endüstri ve Otomasyon, sa.153, ss.28-33, 2009 (Hakemsiz Dergi)
- XIV. **Mekatronik Sistemlerde Uygulanan Belli Başlı Kontrol Yöntemleri**
ÖZKAN B.
Türk Bilim Araştırma Vakfı-TÜBAV Bilim Dergisi, cilt.2, sa.3, ss.302-316, 2009 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- XV. **Mekatronik Sistemlerde Kullanılan Elektromekanik, Hidrolik ve Pnömatik Tahrir Sistemlerinin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
Endüstri ve Otomasyon, sa.145, ss.26-31, 2009 (Hakemsiz Dergi)
- XVI. **Silindirik Parçaları Kartuşa Yerleştiren Tezgâhın Tasarımı ve Üretimi**
IŐIKTAŐ F., GEMALMAYAN N., ÖZKAN B.
Endüstri ve Otomasyon, sa.144, ss.30-36, 2009 (Hakemsiz Dergi)

Kitap & Kitap Bölümleri

- I. **Guidance and Control of Homing Missiles**
ÖZKAN B.
LAP LAMBERT Academic Publishing, 2011

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- I. **Kinematic analysis of imaging seekers with roll-over-nod gimbal and a folded electro-optical layout**
KANDEMİR K. D. , YAZICIOĞLU Y., ÖZKAN B.
Electro-Optical and Infrared Systems: Technology and Applications XVI, Strasbourg, France, Fransa, 9 - 12 Eylül 2019
- II. **Açı Komutu Esaslı Oransal Seyrüsefer Güdüm Kuralının Başarım Özelliklerinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2019-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Muğla, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019, ss.404-409
- III. **Üç Serbestlik Dereceli Küresel Bir Paralel Manipülatörün Kontrolü**
İNAL R. U. , ADLI M. A. , ÖZKAN B.
TOK2019-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Muğla, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019, ss.209-214
- IV. **Otopilot Bant Genişliğinin Güdüm ve Denetim Sistemi Başarımına Etkisinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2019-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Muğla, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019, ss.410-415
- V. **Tek ve İki Döngülü Denetim Sistemlerinin Dönel Bir Tabla Bütünü Üzerindeki Başarımlarının Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
19. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Hatay, Türkiye, 4 - 06 Eylül 2019, ss.11-18
- VI. **Dönü Kararlı Mermilerin Dinamik Modellemesi**
ÖZKAN B.
19. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Hatay, Türkiye, 4 - 06 Eylül 2019, ss.1-10
- VII. **Radiometry-based Range Prediction for Mid- and Long-Wave Infrared Imaging System**
TURGUT B. B. , GÖKTUĞ GENCEHAN A., ÖZDEMİR O., AKARCA B., KARADAĞ A., ÖZKAN B., BEK A.
20. Ulusal Optik, Elektrooptik ve Fotonik Çalıştayı, Ankara, Türkiye, 14 Eylül 2018
- VIII. **Yerden Gelen Tehditlerden Kaçmak Amacıyla Düşük Hızlı Bir Hava Platformunun Yapabileceği Başlıca Manevraların İncelenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2018-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kayseri, Türkiye, 12 - 14 Eylül 2018, ss.64-68
- IX. **Sliding Mode Control of an Electromechanically-Actuated Launcher by Diminishing the Thrust Effect**
KAMIŞLI H., ÖZKAN B., SALAMCI M. U.
2017 International Conference on Mechanical, System and Control Engineering (ICMSC 2017), St. Petersburg, Rusya, 19 - 21 Ekim 2017
- X. **Kardan Platformu için Kayan Kipli Kontrol Sistemi Tasarımı ve Uygulaması**
KORKMAZ M. T. , KANDEMİR K. D. , ÖZKAN B.
TOK2017-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2017, ss.454-459
- XI. **Genel Maksatlı Bir Hava Platformunda Tehdit Tespitinde Kullanılan Anten Yönlendirme Mekanizmasının Kinematik Başarım Özelliklerinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
18. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Trabzon, Türkiye, 5 - 07 Temmuz 2017, ss.262-270
- XII. **Parametre Belirsizliği Altında Elektromekanik Eyletimli Bir Fırlatma Aracının Hassas Denetimi**
KAMIŞLI H., SALAMCI M. U. , ÖZKAN B.
TOK2016-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Eskişehir, Türkiye, 29 Eylül - 01 Ekim 2016, ss.779-784
- XIII. **Investigation of the usefulness of the linear homing guidance law for the motion planning of**

mechatronic systems

ÖZKAN B.

2016 17th International Carpathian Control Conference (ICCC), High Tatras, Slovakia, Slovakya, 29 Mayıs - 01 Haziran 2016, ss.539-544

XIV. Dynamic Modeling of an Electromechanically-Actuated Launcher

Kamisli H., SALAMCI M. U. , Ozkan B.

17th IEEE International Carpathian Control Conference (ICCC), Tatranska Lomnica, Slovakya, 29 Mayıs - 01 Haziran 2016, ss.303-307

XV. Design of a Cascaded Control System for an Electromechanically-Actuated Launcher to Reduce the Thrust Effect

Kamisli H., Ozkan B., SALAMCI M. U.

17th IEEE International Carpathian Control Conference (ICCC), Tatranska Lomnica, Slovakya, 29 Mayıs - 01 Haziran 2016, ss.308-313

XVI. Kontrol Tahrik Sistemlerinde Kullanılan Ters Krank-Biyel ve Dişli Çark Mekanizmalarının Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması

ÇELİK T., ÖZKAN B.

TOK2015-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Türkiye, 10 - 12 Eylül 2015, ss.212-217

XVII. Doğrusal Hedef Takibi GÜdüm Kuralının Mekatronik Sistemlerin Hareket Planlamasında Kullanılabilirliğinin İncelenmesi

ÖZKAN B.

TOK2015-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Denizli, Türkiye, 10 - 12 Eylül 2015, ss.1043-1048

XVIII. Elektromekanik Eyletimli Bir Fırlatma Sisteminin İtki Etkisini En Aza İndirgeyecek Şekilde Denetimi

KAMIŞLI H., SALAMCI M. U. , ÖZKAN B.

TOK2015-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Denizli, Türkiye, 10 - 12 Eylül 2015, ss.1080-1085

XIX. Kanatçıklı Dönü Kararlı Mühimmatların Dinamik Modellenmesi ve Denetim Yaklaşımlarının İncelenmesi

EROĞLU M., TOMBUL G. S. , ÖZKAN B.

Uluslararası Katılımlı 17. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, İzmir, Türkiye, 14 - 17 Haziran 2015

XX. Görüntüleme Sistemlerinde Kullanılan Çeşitli Kardanlı Yönlendirme Mekanizmalarının Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması

BİRİNCİ B. E. , ÖZKAN B.

Uluslararası Katılımlı 17. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, İzmir, Türkiye, 14 - 17 Haziran 2015, ss.114-123

XXI. Implementation of the Sliding Mode Control with Constant and Varying Sliding Surfaces to a Hydraulically-Actuated Fin Loading System

ÖZAKALIN M. U. , SALAMCI M. U. , ÖZKAN B.

19th IFAC World Congress, Cape-Town, Güney Afrika, 24 Ağustos - 29 Nisan 2014, cilt.47, ss.10920-10925

XXII. Otonom Denetimli Hava Platformlarında Flap Tipi Denetim Yüzeyleri Kullanımının Değerlendirilmesi

ÖZAKALIN M. U. , ÖZKAN B.

V. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2014), Kayseri, Türkiye, 8 - 10 Eylül 2014

XXIII. Denetim Değişkeni Uçuş Yörünge Açısı Olan Bir Otopilot Tasarımı

ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K. , MAHMUTYAZICIOĞLU G.

V. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2014), Kayseri, Türkiye, 8 - 10 Eylül 2014

XXIV. Control of an Electromechanical Control Actuation System Using a Fractional Order Proportional, Integral, and Derivative-Type Controller

ÖZKAN B.

19th IFAC World Congress, Cape-Town, Güney Afrika, 24 - 29 Ağustos 2014

XXV. Mühimmat Sistemlerinde Uygulanan Başlıca Gürbüz Denetim Yöntemlerinin İncelenmesi

ÖZKAN B.

7. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2014), Ankara, Türkiye, 25 - 27 Haziran 2014

XXVI. Genel Maksat Bombalarının Menzil ve Vuruş Hassasiyetini Artırmak Amacıyla Kullanılan Başlıca GÜdüm Kitlerinin Başarım Özelliklerinin Değerlendirilmesi

- ÖZKAN B.
7. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2014), Ankara, Türkiye, 25 - 27 Haziran 2014
- XXVII. **Tek, İki ve Üç Kipli Arayıcıların İncelenmesi**
AKARCA B., ARTAN G. G. , KARAKAŞ T., ÖZKAN B.
7. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2014), Ankara, Türkiye, 25 - 27 Haziran 2014
- XXVIII. **Kesikli Potansiyometre Ölçüm Doğruluğunun Sıcaklıkla Değişiminin Belirlenmesi**
ÖLÇER T. U. , HAS Y. E. , ÖZKAN B.
TOK2013-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Malatya, Türkiye, 26 - 28 Eylül 2013
- XXIX. **Otonom Bir Paletli Aracın Doğrusal Hedef Takibi Güdüm Kuralı Kullanılarak Güdüm ve Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2013-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Malatya, Türkiye, 26 - 28 Eylül 2013, cilt.1, ss.817-822
- XXX. **Kayan Kipli Denetim Yönteminin Üç Eksenli Bir Hareket Benzetimcisine Uygulanması**
TOMBUL G. S. , ÖZKAN B.
TOK2013-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Malatya, Türkiye, 26 - 28 Eylül 2013, ss.376-381
- XXXI. **Kayan Kipli Denetim Yaklaşımına Göre Tasarlanan Hidrolik ve Elektromekanik Eyletimli Kanatçık Yükleme Cihazlarının Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması**
TOMBUL G. S. , ÖZAKALIN M. U. , ÖZKAN B.
16. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Erzurum, Türkiye, 12 - 13 Eylül 2013, ss.150-157
- XXXII. **Elektromekanik Eyletimli Bir Fırlatma Sisteminin Dinamik Modellemesi ve Denetimi**
ÖZKAN B.
16. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Atatürk Üniversitesi, Erzurum, Türkiye, 12 - 13 Eylül 2013, cilt.1, ss.53-62
- XXXIII. **Uçan Sistemlere Haricî Yük Entegrasyonu Kapsamında Gerçekleştirilen Çırpıntı Analiz ve Test Çalışmalarının Değerlendirilmesi**
CEYHAN Ü., SÖKMEN Ö., ÖZKAN B.
16. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Erzurum, Türkiye, 12 - 13 Eylül 2013, ss.63-71
- XXXIV. **Performance Comparison of Single- and Two-Loop Control Systems on a Rotary Table**
ÖZKAN B.
5th European Conference for Aerospace Sciences (EUCASS), Munich, Almanya, 1 - 05 Temmuz 2013
- XXXV. **Dynamic Modeling of Two-Part Missiles**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K. , MAHMUTYAZICIOĞLU G.
5th European Conference for Aerospace Sciences (EUCASS), Munich, Almanya, 1 - 05 Temmuz 2013
- XXXVI. **Kesir Dereceli Denetim Yaklaşımının Kanatçık Eyletim Sistemine Gerçek Zamanlı Olarak Uygulanması**
DELİCE İ. İ. , TOMBUL G. S. , ÖZKAN B.
TOK2012-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Niğde, Türkiye, 11 - 13 Ekim 2012
- XXXVII. **Tek ve İki Döngülü Kamera Yönlendirme Sistemlerinin Başarım Özelliklerinin İncelenmesi**
KANDEMİR K. D. , ÖZKAN B.
TOK2012-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Niğde, Türkiye, 11 - 13 Ekim 2012
- XXXVIII. **Otonom Sistemlerin Güdüm Esaslı Hareket Planlaması**
ÖZKAN B.
6. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2012), Ankara, Türkiye, 20 - 22 Haziran 2012
- XXXIX. **Mühimmat Sistemlerinde Uygulanan Başlıca Model Tabanlı Olmayan Denetim Yöntemlerinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
6. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2012), Ankara, Türkiye, 20 - 22 Haziran 2012
- XL. **Comparison of the strapdown and gimballed seekers utilized in aerial applications**
ÖZKAN B., UÇAR A.
SPIE Defense, Security, and Sensing-IR Sensors and Systems: Infrared Technology and Applications XXXVIII Conference, Baltimore, Maryland, Amerika Birleşik Devletleri, 23 - 27 Nisan 2012, cilt.8353
- XLI. **Evaluation of the effects of some remarkable internal and external factors on an infrared seeker**
UÇAR A., ÖZKAN B., KANDEMİR K. D.
SPIE Defense, Security, and Sensing-IR Sensors and Systems:Infrared Imaging Systems-Design, Analysis, Modeling,

- and Testing XXIII Conference, Baltimore, Maryland, USA, Amerika Birleşik Devletleri, 23 - 27 Nisan 2012, cilt.8355
- XLII. **Elektromekanik Bir Kanat Eyletim Sisteminin Kesir Dereceli Oransal, Tümlüsel ve Türevsel Denetleyici ile Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2011-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İzmir, Türkiye, 14 - 16 Eylül 2011, cilt.1, ss.237-242
- XLIII. **Hall Etkisi Tipi Algılayıcıların Elektromekanik Eyletimli Sistemlerin Denetiminde Kullanılabilirliğinin İncelenmesi**
ÖZKAN B., BAYKARA B., HAS Y. E.
TOK2011-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İzmir, Türkiye, 14 - 16 Eylül 2011, ss.395-400
- XLIV. **Sabit ve Değişken Kayma Yüzeyle Kayan Kipli Denetim Yönteminin Hidrolik Eyletimli Bir Kanat Yükleme Cihazına Deneysel Olarak Uygulanması**
ÖZAKALIN M. U. , SALAMCI M. U. , ÖZKAN B.
TOK2011-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İzmir, Türkiye, 14 - 16 Eylül 2011, ss.139-144
- XLV. **Comparison of the Notable Acceleration- and Angle-Based Guidance Laws for a Short-Range Air-to-Surface Missile**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K. , MAHMUTYAZICIOĞLU G.
18th IFAC World Congress, Milan, İtalya, 28 Ağustos - 02 Eylül 2011
- XLVI. **Guidance and Control of a Planar Robot Manipulator Used in a Mounting Line**
ÖZKAN B.
18th IFAC World Congress, Milan, İtalya, 28 Ağustos - 02 Eylül 2011, ss.8089-8094
- XLVII. **Design and Control of a Shape Memory Alloy Actuator for Flap Type Aerodynamic Surfaces**
DÖNMEZ B., ÖZKAN B.
18th IFAC World Congress, Milan, İtalya, 28 Ağustos - 02 Eylül 2011, cilt.44, ss.8138-8143
- XLVIII. **Şekil Bellekli Alaşım Tel ile Eyletilen Ters Krank Biyel Mekanizması Tasarımı**
DÖNMEZ B., KADIOĞLU F. S. , ÖZKAN B.
15. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Niğde, Türkiye, 16 - 18 Haziran 2011, ss.83-88
- XLIX. **Dönel Mekanik Bir Sistem için Genelleştirilmiş Maxwell-Kayma Sürtünme Modeli Parametrelerinin Deneysel Olarak Belirlenmesi ve Sistemin Sürtünme Altında Denetimi**
BAYKARA B., ÖZGÖREN M. K. , YILDIZ E. N. , ÖZKAN B.
15. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Niğde, Türkiye, 16 - 18 Haziran 2011, cilt.139
- L. **Paletli Araçların Çeşitli İşletim Koşullarındaki Dinamik Davranışlarının İncelenmesi**
ÖZKAN B.
15. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Niğde, Türkiye, 16 - 18 Haziran 2011, ss.411-419
- LI. **Hidrolik Eyletimli Bir Yük Uygulama Sisteminin Sistem Tanımlama Yöntemi ile Dinamik Modelinin Çıkarılması**
ÖZAKALIN M. U. , SALAMCI M. U. , ÖZKAN B.
15. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Niğde, Türkiye, 16 - 18 Haziran 2011, ss.311-318
- LII. **Tek ve İki Parçalı Füzelerin Hareketli ve Manevra Yapan Yer Hedeflerine Karşı Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K. , MAHMUTYAZICIOĞLU G.
4. Ulusal Savunma Uygulamaları Modelleme ve Simülasyon Konferansı (USMOS 2011), Ankara, Türkiye, 14 - 15 Haziran 2011
- LIII. **Design of an antagonistic shape memory alloy actuator for flap type control surfaces**
DÖNMEZ B., ÖZKAN B.
SPIE Smart Structures/NDE Conference, San Diego, California, USA, 6 - 10 Mart 2011
- LIV. **Hidrolik Eyletimli Kanat Yükleme Cihazının Kayan Kipli Denetleyici ile Tork Denetimi**
ÖZAKALIN M. U. , SALAMCI M. U. , ÖZKAN B.
TOK2010-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2010, cilt.1, ss.193-198
- LV. **Değişken Kayma Yüzeyle Kayan Kipli Denetim Yönteminin Elektromekanik Bir Kanat Tahrik Sistemine Uygulanması**
ÖZKAN B.

- TOK2010-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2010, cilt.2, ss.156-161
- LVI. **Dört Döner Kanatlı Bir Sistemin Doğrusal Hedef Takibi Güdüm Kuralı Kullanılarak Güdüm ve Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2010-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2010, cilt.1, ss.448-453
- LVII. **Flap Tipindeki Denetim Yüzeyleri için Antagonistik Tip Şekil Bellekli Alaşımli Bir Eyletici Tasarımı**
DÖNMEZ B., ÖZKAN B.
III. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2010), Eskişehir, Türkiye, 16 - 18 Eylül 2010
- LVIII. **Dört Döner Kanatlı Sistemlerin Savunma ve Güvenlik Alanındaki Uygulamaları**
AYDEMİR M., ÖZKAN B.
5. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2010), Ankara, Türkiye, 23 - 25 Haziran 2010
- LIX. **Comparison of midwave and longwave infrared detectors used in aerial applications**
UÇAR A., ÖZKAN B.
SPIE Defense, Security, and Sensing-Infrared Technology and Applications XXXVI Conference, Orlando, Florida, Amerika Birleşik Devletleri, 5 - 09 Nisan 2010, cilt.7660
- LX. **Elektromekanik Bir Yük Uygulama Sisteminin Tümlevli Geri Adımlama Yöntemi Kullanılarak Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2009-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 16 Ekim 2009, cilt.1, ss.71-76
- LXI. **Gerçek Zamanlı Denetim Sistemlerinde Örneklem Sıklığının Belirlenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2009-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 16 Ekim 2009, cilt.1, ss.77-82
- LXII. **Bütünleme Hattında Kullanılan İki Uzunlu Düzlemsel Bir Robot Kolun Güdüm ve Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2009-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 16 Ekim 2009
- LXIII. **Dynamic Modeling and Control of a Hydraulic Fin Loading System Using Backstepping Method**
ÖZKAN B.
5th Ankara International Aerospace Conference, Ankara, Türkiye, 17 - 19 Ağustos 2009
- LXIV. **An Overview of Missile Control Systems**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
5th Ankara International Aerospace Conference, Ankara, Türkiye, 17 - 19 Ağustos 2009
- LXV. **Dinamik Sistemlerin İncelenmesinde Kullanılan Başlıca Sürtünme Modelleri**
BAYKARA B., ÖZGÖREN M. K., ÖZKAN B.
14. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Güzelyurt, Kıbrıs (Kktc), 2 - 04 Temmuz 2009, ss.399-407
- LXVI. **Hedef Takibi Yapan Mühimmatların Arayıcı Başlıklarında Kullanılan Kardanlı Yapıların Mekanik Titreşimler Açısından İncelenmesi**
ÖZKAN B., YILDIZ E. N., AKMEŞE A.
14. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Güzelyurt, Kıbrıs (Kktc), 2 - 04 Temmuz 2009, ss.191-200
- LXVII. **Denizaltıdan Kapsül İçerisinde Fırlatılan Bir Mühimmatın Dinamik Modellemesi**
ÖZKAN B.
14. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Güzelyurt, Kıbrıs (Kktc), 2 - 04 Temmuz 2009, ss.387-398
- LXVIII. **General characteristics of motion simulators used in the performance tests of infrared camera systems**
ÖZKAN B., AKMEŞE A.
SPIE Defense, Security, and Sensing-Technologies for Synthetic Environments: Hardware-in-the-Loop XIV Conference, Orlando, Florida, USA, Amerika Birleşik Devletleri, 13 - 17 Nisan 2009, cilt.7301
- LXIX. **Evaluation of the different configurations of infrared-type gimbaled cameras in the sense of blur**
ÖZKAN B., AKMEŞE A., UÇAR A.
SPIE Defense, Security, and Sensing-Infrared Imaging Systems: Design, Analysis, Modeling, and Testing XX Conference, Orlando, Florida, USA, Amerika Birleşik Devletleri, 13 - 17 Nisan 2009
- LXX. **Birlikte Çalışan İki Robot Kollu Sistemlerin Denetimi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.

- TOK2008-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 15 Kasım 2008
- LXXI. **Test Cihazı Olarak Kullanılacak İki Serbestlik Dereceli Paralel Bir Manipülatörün Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2008-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 15 Kasım 2008
- LXXII. **Şekil Bellekli Alaşım Tellerle Hassas Konum Kontrolü**
DÖNMEZ B., ÖZKAN B., KADIOĞLU F. S.
TOK2008-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 15 Kasım 2008
- LXXIII. **Havadan Karaya Kısa Menzilli Bir Füzeye Uygulanabilecek İvme ve Açılı Esaslı Güdüm Kurallarının Karşılaştırılması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
TOK2008-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 15 Kasım 2008
- LXXIV. **Implementation of Linear Homing Guidance Law on a Two-Part Homing Missile**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
17th IFAC World Congress, Seul, Güney Kore, 6 - 11 Temmuz 2008, cilt.41, ss.13999-14004
- LXXV. **Precise Position Control of a Gimballed Camera System**
ÖZKAN B., YILDIZ E. N., DÖNMEZ B.
AIAA Guidance, Navigation, and Control Conference and Exhibit, Honolulu, Amerika Birleşik Devletleri, 18 - 21 Ağustos 2008
- LXXVI. **Guidance and Control of Two-Part Homing Missiles Using the Proportional Navigation Guidance Law**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
AIAA Guidance, Navigation and Control Conference and Exhibit, Honolulu, Hawaii, Amerika Birleşik Devletleri, 18 - 21 Ağustos 2008
- LXXVII. **Tek ve İki Parçalı Füzelerin Manevra Yapan Yer Hedeflerine Karşı Başarımlarının İncelenmesi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
4. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2008), Ankara, Türkiye, 26 Haziran - 27 Ağustos 2008
- LXXVIII. **Hedef Takibi Yapan Füzelere Uygulanabilecek Belli Başlı Güdüm Yöntemleri**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
4. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2008), Ankara, Türkiye, 26 - 27 Haziran 2008
- LXXIX. **Comparison of the Performances of the Single- and Two-Part Guided Missiles**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
4th Ankara International Aerospace Conference, Ankara, Türkiye, 10 - 12 Eylül 2007
- LXXX. **Doğrusal Hedef Takibi, Parabolik Hedef Takibi ve Oransal Seyrüsefer Güdüm Yöntemlerinin İki Parçalı Bir Füzeye Uygulanması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
TOK2007-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 5 - 07 Eylül 2007, ss.188-193
- LXXXI. **Tek ve İki Parçalı Füzelerin Hareketli Yer Hedefleri Üzerindeki Başarımlarının İncelenmesi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
TOK2007-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 5 - 07 Eylül 2007, ss.206-211
- LXXXII. **Comparison of the Linear Homing, Parabolic Homing, and Proportional Navigation Guidance Methods on a Two-Part Homing Missile against a Surface Target**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
2nd European Conference for Aerospace Sciences (EUCASS), Brüksel, Belçika, 1 - 06 Temmuz 2007
- LXXXIII. **Hedef İzleyen Füzeler için Doğrusal Hedef Takibi ve Oransal Seyrüsefer Güdüm Kurallarının Karşılaştırılması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
13. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Sivas, Türkiye, 7 - 09 Haziran 2007, ss.489-499
- LXXXIV. **Lazer Gdümlü Bir Füzeye Uygulanabilecek Belli Başlı Güdüm Yöntemlerinin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
12. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Kayseri, Türkiye, 9 - 12 Haziran 2005, ss.431-440
- LXXXV. **Hareketli Bir Hedefi Takip Eden Lazer Gdümlü Bir Füzenin Güdüm ve Kontrolü**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.

Havacılıkta İleri Teknolojiler Sempozyumu (HİTEK-2004), İstanbul, Türkiye, 9 - 10 Aralık 2004

- LXXXVI. **Actuator Related Singular Configurations of a System of Two Coordinated RPR Robot Manipulators**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
6th International Conference on Mechatronic Design and Modelling (MDM 2002), Nevşehir, Türkiye, 4 - 06 Eylül 2002
- LXXXVII. **Birlikte Çalışan İki Düzlemsel Robot Kolun Eyletimsel Tekil Durumları Etrafında Denetimi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
TOK2001 Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Bursa, Türkiye, 18 - 19 Ekim 2001
- LXXXVIII. **Birlikte Çalışan Düzlemsel İki DKD Robot Kolun Eyletimsel Tekil Durumları**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
10. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Konya, Türkiye, 12 - 14 Eylül 2001
- LXXXIX. **Birlikte Çalışan İki Düzlemsel Robot Kolun En Az Enerji Tüketimiyle Denetlenmesi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
10. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Konya, Türkiye, 12 - 14 Eylül 2001
- XC. **Optimization of the Driving Torques of the System of Two Coordinated 3R Manipulators**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
MATIMARENS 9th International Machine Design and Production Conference (UMTIK 2000), Ankara, Türkiye, 1 - 04 Eylül 2000
- XCI. **Actuator Related Singular Configurations of a System of Two Cooperating SCARA Manipulators**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
6th International Conference on Mechatronics and Machine Vision in Practice (M2VIP), Ankara, Türkiye, 1 - 03 Eylül 1999
- XCII. **Torque Related Singular Configurations of a Planar System of Two Coordinated Manipulators**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
MATIMARENS 8th International Machine Design and Production Conference (UMTIK98), Ankara, Türkiye, 1 - 03 Eylül 1998

Atıflar

Toplam Atıf Sayısı (WOS):26

h-indeksi (WOS):3