

Assoc. Prof. BÜLENT ÖZKAN

Personal Information

Email: bozkan@gazi.edu.tr

Web: <https://avesis.gazi.edu.tr/bozkan>

Biography

1974 yılında Kastamonu iline bağlı Taşköprü ilçesinde dünyaya geldi. 1995 yılında Gazi Üniversitesi Mühendislik ve Mimarlık Fakültesi Makine Mühendisliği Bölümü'nde lisans öğrenimini tamamladıktan sonra, 1999 ve 2005 yıllarında Orta Doğu Teknik Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü Makine Mühendisliği Bölümü'nden sırasıyla yüksek lisans ve doktora derecelerini aldı. 22.08.1996 ila 14.08.2000 yılları arasında Orta Doğu Teknik Üniversitesi Makine Mühendisliği Bölümü'nde araştırma görevlisi, 15.08.2000 ila 14.02.2021 tarihleri arasında da Türkiye Bilimsel ve Teknolojik Araştırma Kurumu (TÜBİTAK) Savunma Sanayii Araştırma ve Geliştirme Enstitüsü (SAGE)'nde araştırmacı olarak görev yaptı. 15.02.2021 tarihinden beri Gazi Üniversitesi Mühendislik Fakültesi Makine Mühendisliği Bölümü'nde "doçent doktor" unvanıyla öğretim görevlisi olarak çalışmaktadır.

Education Information

Doctorate, Middle East Technical University, Graduate School Of Natural And Applied Sciences, Turkey 1999 - 2005
Postgraduate, Middle East Technical University, Graduate School Of Natural And Applied Sciences, Turkey 1996 - 1999
Undergraduate, Gazi University, Mühendislik Fakültesi, Turkey 1991 - 1995

Foreign Languages

English, B2 Upper Intermediate

Dissertations

Doctorate, Dynamic modeling, guidance, and control of homing missiles, Middle East Technical University, Analiz ve Fonksiyonlar Teorisi, 2005

Postgraduate, Dynamic modeling and control of two coordinated robot manipulators, Middle East Technical University, Analiz ve Fonksiyonlar Teorisi, 1999

Research Areas

Engineering and Technology

Academic Titles / Tasks

Associate Professor, Gazi University, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği, 2021 - Continues

Lecturer, Gazi University, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği, 2010 - 2017

Research Assistant, Middle East Technical University, Faculty Of Engineering, 1996 - 2000

Courses

Mechanisms, Undergraduate, 2022 - 2023

Control Systems, Undergraduate, 2021 - 2022, 2020 - 2021

Ölçme ve Veri Değerlendirme, Undergraduate, 2022 - 2023, 2021 - 2022

Applied Mathematics for Mechanical Engineers, Undergraduate, 2020 - 2021

Mekatroniğe Giriş, Undergraduate, 2021 - 2022

Mühendislikte Programlamaya Giriş, Undergraduate, 2020 - 2021

Advising Theses

Salamci M. U., Özkan B., Controller design and implementation for high speed camera pointing and tracking systems, Doctorate, B.Eren(Student), 2023

ADLI M. A., ÖZKAN B., Dynamic Modelling And Control Of Three-Degrees-Of-Freedom Parallel Axis Stabilization Platform, Postgraduate, R.UĞUR(Student), 2019

SALAMCI M. U., ÖZKAN B., Bir fırlatma aracında itki etkisini azaltıcı yönde denetim sistemlerinin tasarlanması, Postgraduate, H.KAMIŞLI(Student), 2015

SALAMCI M. U., ÖZKAN B., Robust torque control of a hydraulically actuated loading system, Postgraduate, M.UĞUR(Student), 2010

Kadioğlu F. S., Özkan B., Design and analysis of a linear shape memory alloy actuator, Doctorate, B.SÖYLEMEZ(Student), 2009

Jury Memberships

Post Graduate, Post Graduate, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, December, 2022

Doctoral Examination, Doctoral Examination, Atılım Üniversitesi, December, 2022

Post Graduate, Post Graduate, TOBB Ekonomi Ve Teknoloji Üniversitesi, December, 2022

Post Graduate, Post Graduate, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, September, 2022

Doctorate, Doctorate, Gazi Üniversitesi, July, 2022

Post Graduate, Post Graduate, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, February, 2022

Post Graduate, Post Graduate, Gazi Üniversitesi, June, 2021

Published journal articles indexed by SCI, SSCI, and AHCI

- I. **Precise Control of Gimbal Systems with Model Reference Sliding Mode Controller**
Birinci B. E., ÖZKAN B., Salamci M. U.
JOURNAL OF GUIDANCE CONTROL AND DYNAMICS, vol.46, pp.1620-1626, 2023 (SCI-Expanded)
- II. **Nonlinear State Dependent Sliding Sector Control of Gimbal Systems**
Birinci B. E., ÖZKAN B., SALAMCI M. U.
MECHANIKA, vol.28, no.5, pp.378-386, 2022 (SCI-Expanded)
- III. **Guidance and control of a planar robot manipulator used in an assembly line**
Ozkan B.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, vol.40, no.2, pp.389-399, 2018 (SCI-Expanded)
- IV. **Performance comparison of the notable acceleration- and angle-based guidance laws for a short-range air-to-surface missile**

Ozkan B., ÖZGÖREN M. K., Mahmutyazicioglu G.

TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, vol.25, no.5, pp.3591-3606, 2017 (SCI-Expanded)

V. **Implementation of the sliding mode control method with a varying sliding surface on an electromechanical fin actuation system**

Ozkan B.

JOURNAL OF THE FACULTY OF ENGINEERING AND ARCHITECTURE OF GAZI UNIVERSITY, vol.32, no.3, pp.987-998, 2017 (SCI-Expanded)

VI. **Precise position control using shape memory alloy wires**

Donmez B., Ozkan B., KADIOĞLU F. S.

TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, vol.18, no.5, pp.899-912, 2010 (SCI-Expanded)

Articles Published in Other Journals

I. **INVESTIGATION OF THE NOTEABLE THRUST VECTOR CONTROL APPROACHES CONSIDERED IN DEFENCE INDUSTRIES APPLICATIONS**

ÖZKAN B.

Savunma Bilimleri Dergisi, vol.20, no.1, pp.151-166, 2024 (Peer-Reviewed Journal)

II. **Guidance and Control of a Short-Range Air-to-Surface Missile Using an Angle-Based Switched Guidance Approach**

ÖZKAN B., GÖKÇE H.

Avrupa Bilim ve Teknoloji Dergisi, vol.2024, no.53, pp.112-125, 2024 (Peer-Reviewed Journal)

III. **Hava Platformlarının Yükleme Testlerinde Kullanılan Benzetim Cihazlarında Uygulanan Başlıca Denetim Yaklaşımları**

Berber B., ÖZKAN B.

Fırat Üniversitesi Uzay ve Savunma Teknolojileri Dergisi, vol.1, no.1, pp.25-30, 2022 (Peer-Reviewed Journal)

IV. **Sabit ve Uyarlamalı Kazançlı Otopilotların Havadan Karaya Kısa Menzilli Bir Füze Üzerinde Karşılaştırılması**

ÖZKAN B.

Fırat Üniversitesi Uzay ve Savunma Teknolojileri Dergisi, vol.1, no.1, pp.14-18, 2022 (Peer-Reviewed Journal)

V. **Dynamic Modeling and Control of an Electro-mechanical Fin Loading System**

ÖZKAN B.

Uludağ Üniversitesi Mühendislik Fakültesi Dergisi, vol.27, no.3, pp.1163-1176, 2022 (Peer-Reviewed Journal)

VI. **Bir Kara Platformu Üzerinde Konumlandırılmış İki Eksenli Anten Sisteminin Kararlılaştırılması ve Hassas Takip Denetimi Üzerine Yapılan Başlıca Çalışmalar**

Gürbüz O., Tombul G. S., ÖZKAN B.

Fırat Üniversitesi Uzay ve Savunma Teknolojileri Dergisi, vol.1, no.1, pp.19-24, 2022 (Peer-Reviewed Journal)

VII. **Investigation of the Performance Characteristics of the Angle-based Proportional Navigation Guidance Law**

ÖZKAN B.

Avrupa Bilim ve Teknoloji Dergisi, 2021 (Peer-Reviewed Journal)

VIII. **Investigation of the Notable Maneuvers of a Low-speed Air Platform to Get Away from Surface-to-Air Threats**

ÖZKAN B.

Avrupa Bilim ve Teknoloji Dergisi, 2021 (Peer-Reviewed Journal)

IX. **Karadan Karaya Bir Merminin Burun Eyletim Kiti Kullanılarak Güdüm ve Denetimi**

Özkan B., Gökçe H.

Avrupa Bilim ve Teknoloji Dergisi, vol.22, pp.282-292, 2021 (Peer-Reviewed Journal)

X. **Saf Yönelim Hareketlerini Sağlayan Üç Serbestlik Dereceli Bir Paralel Platformun Kinematik ve**

Dinamik Analizi

İNAL R. U., ADLI M. A., ÖZKAN B.

Selçuk-Teknik Dergisi, vol.18, no.1, pp.14-32, 2019 (Peer-Reviewed Journal)

- XI. **Denizaltıdan Kapsül İçerisinde Fırlatılan Bir Mühimmatın Dinamik Davranışının İncelenmesi**
ÖZKAN B., GÖKÇE H.
Gazi Mühendislik Bilimleri Dergisi, vol.3, no.3, pp.27-40, 2017 (Peer-Reviewed Journal)
- XII. **PRECISE CONTROL OF AN ELECTROMECHANICALLY-ACTUATED LAUNCHER UNDER PARAMETER UNCERTAINTY**
KAMIŞLI H., SALAMCI M. U., ÖZKAN B.
ANADOLU UNIVERSITY JOURNAL OF SCIENCE AND TECHNOLOGY A - Applied Sciences and Engineering, vol.18, no.4, pp.788-803, 2017 (Peer-Reviewed Journal)
- XIII. **Guidance and Control of a Quadrotor towards a Moving Land Platform**
ÖZKAN B.
Gazi Mühendislik Bilimleri Dergisi, vol.3, no.2, pp.1-14, 2017 (Peer-Reviewed Journal)
- XIV. **Hidrolik Eyletimli Bir Kanatçık Yükleme Cihazının Dinamik Modellemesi ve Tümlü Geri Adımlama Yöntemi Kullanılarak Denetimi**
ÖZKAN B.
Deu Muhendislik Fakültesi Fen ve Muhendislik, vol.19, no.56, pp.330-345, 2017 (Peer-Reviewed Journal)
- XV. **Modeling of dynamics, guidance, and control systems of air-to-surface missiles**
Ozkan B., ÖZGÖREN M. K., Mahmutyazicioglu G.
JOURNAL OF DEFENSE MODELING AND SIMULATION-APPLICATIONS METHODOLOGY TECHNOLOGY-JDMS, vol.9, no.2, pp.101-112, 2012 (ESCI)
- XVI. **Bilgisayarlı Sayısal Denetimli Tezgâhlarda Başlıca Denetim Yaklaşımları**
TAGA Ö., ÖZKAN B.
Endüstri ve Otomasyon, no.173, pp.26-30, 2011 (Non Peer-Reviewed Journal)
- XVII. **Birlikte Çalışan İki Robot Kollu Sistemlerin Denetimi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
Endüstri ve Otomasyon, no.172, pp.28-34, 2011 (Non Peer-Reviewed Journal)
- XVIII. **Mekatronik Sistemlerde Kullanılan Başlıca Açısız Konum-ölçerler**
ÖZKAN B., BAYKARA B.
Endüstri ve Otomasyon, no.171, pp.22-26, 2011 (Non Peer-Reviewed Journal)
- XIX. **Birlikte Çalışan İki Düzlemsel Robot Kolun Eyletimsel Tekil Durumları Etrafında Denetimi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
Türk Bilim Araştırma Vakfı-TÜBAV Bilim Dergisi, vol.3, no.2, pp.153-166, 2010 (Peer-Reviewed Journal)
- XX. **Comparison of the linear homing, parabolic homing and proportional navigation guidance methods on a two-part homing missile against a surface target**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
GAZI UNIVERSITY JOURNAL OF SCIENCE, vol.23, no.1, pp.81-87, 2010 (Scopus)
- XXI. **Hareketli Platformlar Üzerinde Konumlandırılan Kaldırma Sistemlerinin Eyletiminde Kullanılan Açık ve Kapalı Devre Güç Sistemleri**
ÖZKAN B.
Endüstri ve Otomasyon, no.153, pp.28-33, 2009 (Non Peer-Reviewed Journal)
- XXII. **Mekatronik Sistemlerde Uygulanan Belli Başlı Kontrol Yöntemleri**
ÖZKAN B.
Türk Bilim Araştırma Vakfı-TÜBAV Bilim Dergisi, vol.2, no.3, pp.302-316, 2009 (Peer-Reviewed Journal)
- XXIII. **Mekatronik Sistemlerde Kullanılan Elektromekanik, Hidrolik ve Pnömatik Tahrik Sistemlerinin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
Endüstri ve Otomasyon, no.145, pp.26-31, 2009 (Non Peer-Reviewed Journal)
- XXIV. **Silindirik Parçaları Kartuşa Yerleştiren Tezgâhın Tasarımı ve Üretimi**
IŞIKTAŞ F., GEMALMAYAN N., ÖZKAN B.

Books & Book Chapters

- I. **Mühimmatlarda Kullanılan Başlıca Yönlendirme Mekanizmalarının Değerlendirilmesi**
ÖZKAN B.
in: Mühendislik Alanında Teori ve Araştırmalar-Ekim 2022, Özalp, Coşkun, Editor, Serüven Yayınevi, İzmir, pp.63-77, 2022
- II. **Guidance and Control of Homing Missiles**
ÖZKAN B.
LAP LAMBERT Academic Publishing, 2011

Refereed Congress / Symposium Publications in Proceedings

- I. **Hava Platformlarının Yükleme Testlerinde Kullanılan Benzetim Cihazlarında Uygulanan Başlıca Denetim Yaklaşımları**
Berber B., ÖZKAN B.
TOK 2022-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Elazığ, Turkey, 15 September 2022
- II. **Bir Kara Platformu Üzerinde Konumlandırılmış İki Eksenli Anten Sisteminin Kararlılaştırılması ve Hassas Takip Denetimi Üzerine Yapılan Başlıca Çalışmalar**
Gürbüz O., Tombul G. S., ÖZKAN B.
TOK 2022-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Elazığ, Turkey, 15 September 2022
- III. **Sabit ve Uyarlamalı Kazançlı Otopilotların Havadan Karaya Kısa Menzilli Bir Füze Üzerinde Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
TOK 2022-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Elazığ, Turkey, 15 September 2022
- IV. **Farklı Güdüm Kurallarının Havadan Atılan Gdümlü Bir Havan Mermisi Üzerinde Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
TOK 2022-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Elazığ, Turkey, 15 September 2022
- V. **Görüntüleme Sistemlerinin Yönlendirilmesinde Kullanılan Kardanlı Yapıların Denetiminde Uygulanabilecek Başlıca Yöntemlerin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
9. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2022), İzmir, Turkey, 14 September 2022
- VI. **Hava Araçlarında Kullanılan Morphing Yapıların Modellenmesi**
Baylı R., ÖZKAN B.
9. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2022), İzmir, Turkey, 14 September 2022
- VII. **Yapay Zekâ Temelli Sistemlerin Kararlılık Açısından Değerlendirilmesi**
CÖMERT E., KARAASLAN S., ÖZKAN B.
10. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK 2022), Ankara, Turkey, 13 September 2022
- VIII. **Akıllı Bomba ve Gdümlü Mermilerin Genel Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
10. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK 2022), Ankara, Turkey, 13 September 2022
- IX. **Investigation of the Notable Maneuvers of a Low-speed Air Platform to Get Away from Surface-to-Air Threats**
ÖZKAN B.
1st International Conference on Applied Engineering and Natural Sciences (ICAENS 2021), Konya, Turkey, 01 November 2021
- X. **Investigation of the Performance Characteristics of the Angle-based Proportional Navigation Guidance Law**

ÖZKAN B.

1st International Conference on Applied Engineering and Natural Sciences (ICAENS 2021), Konya, Turkey, 01 November 2021

- XI. **Hava Platformlarından Atılan Havan Mermilerinin GÜDÜM ve Denetimi**
ÖZKAN B.
20. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Dicle Üniversitesi, Diyarbakır, Turkey, 15 September 2021
- XII. **Saf Yönelim Hareketlerini Sağlayan Üç Serbestlik Dereceli Bir Paralel Platformun Kinematik ve Dinamik Analizi**
İnal R. U., ADLI M. A., ÖZKAN B.
20. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Dicle Üniversitesi, Diyarbakır, Turkey, 15 September 2021
- XIII. **Kinematic analysis of imaging seekers with roll-over-nod gimbal and a folded electro-optical layout**
KANDEMİR K. D., YAZICIOĞLU Y., ÖZKAN B.
Electro-Optical and Infrared Systems: Technology and Applications XVI, Strasbourg, France, France, 9 - 12 September 2019
- XIV. **Otopilot Bant Genişliğinin GÜDÜM ve Denetim Sistemi Başarımına Etkisinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2019-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Muğla, Turkey, 11 - 14 September 2019, pp.410-415
- XV. **Üç Serbestlik Dereceli Küresel Bir Paralel Manipülatörün Kontrolü**
İNAL R. U., ADLI M. A., ÖZKAN B.
TOK2019-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Muğla, Turkey, 11 - 14 September 2019, pp.209-214
- XVI. **Açı Komutu Esaslı Oransal Seyrüsefer GÜDÜM Kuralının Başarım Özelliklerinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2019-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Muğla, Turkey, 11 - 14 September 2019, pp.404-409
- XVII. **Dönü Kararlı Mermilerin Dinamik Modellemesi**
ÖZKAN B.
19. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Hatay, Turkey, 4 - 06 September 2019, pp.1-10
- XVIII. **Tek ve İki Döngülü Denetim Sistemlerinin Dönel Bir Tabla Bütünü Üzerindeki Başarımlarının Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
19. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Hatay, Turkey, 4 - 06 September 2019, pp.11-18
- XIX. **Radiometry-based Range Prediction for Mid- and Long-Wave Infrared Imaging System**
TURGUT B. B., GÖKTUĞ GENCEHAN A., ÖZDEMİR O., AKARCA B., KARADAĞ A., ÖZKAN B., BEK A.
20. Ulusal Optik, Elektrooptik ve Fotonik Çalıştayı, Ankara, Turkey, 14 September 2018
- XX. **Yerden Gelen Tehditlerden Kaçmak Amacıyla Düşük Hızlı Bir Hava Platformunun Yapabileceği Başlıca Manevraların İncelenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2018-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kayseri, Turkey, 12 - 14 September 2018, pp.64-68
- XXI. **Sliding Mode Control of an Electromechanically-Actuated Launcher by Diminishing the Thrust Effect**
KAMIŞLI H., ÖZKAN B., SALAMCI M. U.
2017 International Conference on Mechanical, System and Control Engineering (ICMSC 2017), St. Petersburg, Russia, 19 - 21 October 2017
- XXII. **Kardan Platformu için Kayan Kipli Kontrol Sistemi Tasarımı ve Uygulaması**
KORKMAZ M. T., KANDEMİR K. D., ÖZKAN B.
TOK2017-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Turkey, 21 - 23 September 2017, pp.454-459
- XXIII. **Genel Maksatlı Bir Hava Platformunda Tehdit Tespitinde Kullanılan Anten Yönlendirme Mekanizmasının Kinematik Başarım Özelliklerinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
18. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Trabzon, Turkey, 5 - 07 July 2017, pp.262-270
- XXIV. **Parametre Belirsizliği Altında Elektromekanik Eyletimli Bir Fırlatma Aracının Hassas Denetimi**
KAMIŞLI H., SALAMCI M. U., ÖZKAN B.
TOK2016-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Eskişehir, Turkey, 29 September - 01 October 2016, pp.779-784

- XXV. **Investigation of the usefulness of the linear homing guidance law for the motion planning of mechatronic systems**
ÖZKAN B.
2016 17th International Carpathian Control Conference (ICCC), High Tatras, Slovakia, Slovakia, 29 May - 01 June 2016, pp.539-544
- XXVI. **Dynamic Modeling of an Electromechanically-Actuated Launcher**
Kamisli H., SALAMCI M. U., Ozkan B.
17th IEEE International Carpathian Control Conference (ICCC), Tatranska Lomnica, Slovakia, 29 May - 01 June 2016, pp.303-307
- XXVII. **Design of a Cascaded Control System for an Electromechanically-Actuated Launcher to Reduce the Thrust Effect**
Kamisli H., Ozkan B., SALAMCI M. U.
17th IEEE International Carpathian Control Conference (ICCC), Tatranska Lomnica, Slovakia, 29 May - 01 June 2016, pp.308-313
- XXVIII. **Doğrusal Hedef Takibi Güdüm Kuralının Mekatronik Sistemlerin Hareket Planlamasında Kullanılabilirliğinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2015-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Denizli, Turkey, 10 - 12 September 2015, pp.1043-1048
- XXIX. **Elektromekanik Eyletimli Bir Fırlatma Sisteminin İtke Etkisini En Aza İndirgeyecek Şekilde Denetimi**
KAMIŞLI H., SALAMCI M. U., ÖZKAN B.
TOK2015-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Denizli, Turkey, 10 - 12 September 2015, pp.1080-1085
- XXX. **Kontrol Tahrik Sistemlerinde Kullanılan Ters Krank-Biyel ve Dişli Çark Mekanizmalarının Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması**
ÇELİK T., ÖZKAN B.
TOK2015-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Turkey, 10 - 12 September 2015, pp.212-217
- XXXI. **Kanatçıklı Dönü Kararlı Mühimmatların Dinamik Modellenmesi ve Denetim Yaklaşımlarının İncelenmesi**
EROĞLU M., TOMBUL G. S., ÖZKAN B.
Uluslararası Katılımlı 17. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, İzmir, Turkey, 14 - 17 June 2015
- XXXII. **Görüntüleme Sistemlerinde Kullanılan Çeşitli Kardanlı Yönlendirme Mekanizmalarının Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması**
BİRİNCİ B. E., ÖZKAN B.
Uluslararası Katılımlı 17. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, İzmir, Turkey, 14 - 17 June 2015, pp.114-123
- XXXIII. **Implementation of the Sliding Mode Control with Constant and Varying Sliding Surfaces to a Hydraulically-Actuated Fin Loading System**
ÖZAKALIN M. U., SALAMCI M. U., ÖZKAN B.
19th IFAC World Congress, Cape-Town, South Africa, 24 August - 29 April 2014, vol.47, pp.10920-10925
- XXXIV. **Otonom Denetimli Hava Platformlarında Flap Tipi Denetim Yüzeyleri Kullanımının Değerlendirilmesi**
ÖZAKALIN M. U., ÖZKAN B.
V. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2014), Kayseri, Turkey, 8 - 10 September 2014
- XXXV. **Denetim Değişkeni Uçuş Yörünge Açısı Olan Bir Otopilot Tasarımı**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
V. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2014), Kayseri, Turkey, 8 - 10 September 2014
- XXXVI. **Control of an Electromechanical Control Actuation System Using a Fractional Order Proportional, Integral, and Derivative-Type Controller**
ÖZKAN B.
19th IFAC World Congress, Cape-Town, South Africa, 24 - 29 August 2014
- XXXVII. **Genel Maksat Bombalarının Menzil ve Vuruş Hassasiyetini Artırmak Amacıyla Kullanılan Başlıca Güdüm Kitlelerinin Başarım Özelliklerinin Değerlendirilmesi**
ÖZKAN B.
7. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2014), Ankara, Turkey, 25 - 27 June 2014

- XXXVIII. **Tek, İki ve Üç Kipli Arayıcıların İncelenmesi**
AKARCA B., ARTAN G. G., KARAKAŞ T., ÖZKAN B.
7. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2014), Ankara, Turkey, 25 - 27 June 2014
- XXXIX. **Mühimmat Sistemlerinde Uygulanan Başlıca Gürbüz Denetim Yöntemlerinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
7. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2014), Ankara, Turkey, 25 - 27 June 2014
- XL. **Kesikli Potansiyometre Ölçüm Doğruluğunun Sıcaklıkla Değişiminin Belirlenmesi**
ÖLÇER T. U., HAS Y. E., ÖZKAN B.
TOK2013-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Malatya, Turkey, 26 - 28 September 2013
- XLI. **Otonom Bir Paletli Aracın Doğrusal Hedef Takibi Güdüm Kuralı Kullanılarak Güdüm ve Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2013-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Malatya, Turkey, 26 - 28 September 2013, vol.1, pp.817-822
- XLII. **Kayan Kipli Denetim Yönteminin Üç Eksenli Bir Hareket Benzetimcisine Uygulanması**
TOMBUL G. S., ÖZKAN B.
TOK2013-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Malatya, Turkey, 26 - 28 September 2013, pp.376-381
- XLIII. **Kayan Kipli Denetim Yaklaşımına Göre Tasarlanan Hidrolik ve Elektromekanik Eyletimli Kanatçık Yükleme Cihazlarının Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması**
TOMBUL G. S., ÖZAKALIN M. U., ÖZKAN B.
16. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Erzurum, Turkey, 12 - 13 September 2013, pp.150-157
- XLIV. **Elektromekanik Eyletimli Bir Fırlatma Sisteminin Dinamik Modellemesi ve Denetimi**
ÖZKAN B.
16. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Atatürk Üniversitesi, Erzurum, Turkey, 12 - 13 September 2013, vol.1, pp.53-62
- XLV. **Uçan Sistemlere Haricî Yük Entegrasyonu Kapsamında Gerçekleştirilen Çırpıntı Analiz ve Test Çalışmalarının Değerlendirilmesi**
CEYHAN Ü., SÖKMEN Ö., ÖZKAN B.
16. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Erzurum, Turkey, 12 - 13 September 2013, pp.63-71
- XLVI. **Performance Comparison of Single- and Two-Loop Control Systems on a Rotary Table**
ÖZKAN B.
5th European Conference for Aerospace Sciences (EUCASS), Munich, Germany, 1 - 05 July 2013
- XLVII. **Dynamic Modeling of Two-Part Missiles**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
5th European Conference for Aerospace Sciences (EUCASS), Munich, Germany, 1 - 05 July 2013
- XLVIII. **Kesir Dereceli Denetim Yaklaşımının Kanatçık Eyletim Sistemine Gerçek Zamanlı Olarak Uygulanması**
DELİCE İ. İ., TOMBUL G. S., ÖZKAN B.
TOK2012-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Niğde, Turkey, 11 - 13 October 2012
- XLIX. **Tek ve İki Döngülü Kamera Yönlendirme Sistemlerinin Başarım Özelliklerinin İncelenmesi**
KANDEMİR K. D., ÖZKAN B.
TOK2012-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Niğde, Turkey, 11 - 13 October 2012
- L. **Mühimmat Sistemlerinde Uygulanan Başlıca Model Tabanlı Olmayan Denetim Yöntemlerinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
6. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2012), Ankara, Turkey, 20 - 22 June 2012
- LI. **Otonom Sistemlerin Güdüm Esaslı Hareket Planlaması**
ÖZKAN B.
6. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2012), Ankara, Turkey, 20 - 22 June 2012
- LII. **Comparison of the strapdown and gimbaled seekers utilized in aerial applications**
ÖZKAN B., UÇAR A.
SPIE Defense, Security, and Sensing-IR Sensors and Systems: Infrared Technology and Applications XXXVIII Conference, Baltimore, Maryland, United States Of America, 23 - 27 April 2012, vol.8353
- LIII. **Evaluation of the effects of some remarkable internal and external factors on an infrared seeker**

UÇAR A., ÖZKAN B., KANDEMİR K. D.

SPIE Defense, Security, and Sensing-IR Sensors and Systems:Infrared Imaging Systems-Design, Analysis, Modeling, and Testing XXIII Conference, Baltimore, Maryland, USA, United States Of America, 23 - 27 April 2012, vol.8355

- LIV. **Sabit ve Değişken Kayma Yüzeyle Kayan Kipli Denetim Yönteminin Hidrolik Eyletimli Bir Kanat Yükleme Cihazına Deneysel Olarak Uygulanması**
ÖZAKALIN M. U., SALAMCI M. U., ÖZKAN B.
TOK2011-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İzmir, Turkey, 14 - 16 September 2011, pp.139-144
- LV. **Elektromekanik Bir Kanat Eyletim Sisteminin Kesir Dereceli Oransal, Tümlensel ve Türevsel Denetleyici ile Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2011-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İzmir, Turkey, 14 - 16 September 2011, vol.1, pp.237-242
- LVI. **Hall Etkisi Tipi Algılayıcıların Elektromekanik Eyletimli Sistemlerin Denetiminde Kullanılabilirliğinin İncelenmesi**
ÖZKAN B., BAYKARA B., HAS Y. E.
TOK2011-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İzmir, Turkey, 14 - 16 September 2011, pp.395-400
- LVII. **Comparison of the Notable Acceleration- and Angle-Based Guidance Laws for a Short-Range Air-to-Surface Missile**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
18th IFAC World Congress, Milan, Italy, 28 August - 02 September 2011
- LVIII. **Guidance and Control of a Planar Robot Manipulator Used in a Mounting Line**
ÖZKAN B.
18th IFAC World Congress, Milan, Italy, 28 August - 02 September 2011, pp.8089-8094
- LIX. **Design and Control of a Shape Memory Alloy Actuator for Flap Type Aerodynamic Surfaces**
DÖNMEZ B., ÖZKAN B.
18th IFAC World Congress, Milan, Italy, 28 August - 02 September 2011, vol.44, pp.8138-8143
- LX. **Şekil Bellekli Alaşım Tel ile Eyletilen Ters Krank Biyel Mekanizması Tasarımı**
DÖNMEZ B., KADIOĞLU F. S., ÖZKAN B.
15. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Niğde, Turkey, 16 - 18 June 2011, pp.83-88
- LXI. **Dönel Mekanik Bir Sistem için Genelleştirilmiş Maxwell-Kayma Sürtünme Modeli Parametrelerinin Deneysel Olarak Belirlenmesi ve Sistemin Sürtünme Altında Denetimi**
BAYKARA B., ÖZGÖREN M. K., YILDIZ E. N., ÖZKAN B.
15. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Niğde, Turkey, 16 - 18 June 2011, vol.139
- LXII. **Paletli Araçların Çeşitli İşletim Koşullarındaki Dinamik Davranışlarının İncelenmesi**
ÖZKAN B.
15. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Niğde, Turkey, 16 - 18 June 2011, pp.411-419
- LXIII. **Hidrolik Eyletimli Bir Yük Uygulama Sisteminin Sistem Tanımlama Yöntemi ile Dinamik Modelinin Çıkarılması**
ÖZAKALIN M. U., SALAMCI M. U., ÖZKAN B.
15. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Niğde, Turkey, 16 - 18 June 2011, pp.311-318
- LXIV. **Tek ve İki Parçalı Füzelerin Hareketli ve Manevra Yapan Yer Hedeflerine Karşı Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
4. Ulusal Savunma Uygulamaları Modelleme ve Simülasyon Konferansı (USMOS 2011), Ankara, Turkey, 14 - 15 June 2011
- LXV. **Design of an antagonistic shape memory alloy actuator for flap type control surfaces**
DÖNMEZ B., ÖZKAN B.
SPIE Smart Structures/NDE Conference, San Diego, California, USA, 6 - 10 March 2011
- LXVI. **Hidrolik Eyletimli Kanat Yükleme Cihazının Kayan Kipli Denetleyici ile Tork Denetimi**
ÖZAKALIN M. U., SALAMCI M. U., ÖZKAN B.
TOK2010-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Turkey, 21 - 23 September 2010, vol.1, pp.193-198
- LXVII. **Değişken Kayma Yüzeyle Kayan Kipli Denetim Yönteminin Elektromekanik Bir Kanat Tahrik Sistemine**

Uygulanması

ÖZKAN B.

TOK2010-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Turkey, 21 - 23 September 2010, vol.2, pp.156-161

- LXVIII. **Dört Döner Kanatlı Bir Sistemin Doğrusal Hedef Takibi Güdüm Kuralı Kullanılarak Güdüm ve Denetimi**

ÖZKAN B.

TOK2010-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Turkey, 21 - 23 September 2010, vol.1, pp.448-453

- LXIX. **Flap Tipindeki Denetim Yüzeyleri için Antagonistik Tip Şekil Bellekli Alaşımli Bir Eyletici Tasarımı**
DÖNMEZ B., ÖZKAN B.

III. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2010), Eskişehir, Turkey, 16 - 18 September 2010

- LXX. **Dört Döner Kanatlı Sistemlerin Savunma ve Güvenlik Alanındaki Uygulamaları**

AYDEMİR M., ÖZKAN B.

5. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2010), Ankara, Turkey, 23 - 25 June 2010

- LXXI. **Comparison of midwave and longwave infrared detectors used in aerial applications**

UÇAR A., ÖZKAN B.

SPIE Defense, Security, and Sensing-Infrared Technology and Applications XXXVI Conference, Orlando, Florida, United States Of America, 5 - 09 April 2010, vol.7660

- LXXII. **Gerçek Zamanlı Denetim Sistemlerinde Örnekleme Sıklığının Belirlenmesi**

ÖZKAN B.

TOK2009-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Turkey, 13 - 16 October 2009, vol.1, pp.77-82

- LXXIII. **Elektromekanik Bir Yük Uygulama Sisteminin Tümlü Geri Adımlama Yöntemi Kullanılarak Denetimi**
ÖZKAN B.

TOK2009-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Turkey, 13 - 16 October 2009, vol.1, pp.71-76

- LXXIV. **Bütünleme Hattında Kullanılan İki Uzunlu Düzlemsel Bir Robot Kolun Güdüm ve Denetimi**

ÖZKAN B.

TOK2009-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Turkey, 13 - 16 October 2009

- LXXV. **Dynamic Modeling and Control of a Hydraulic Fin Loading System Using Backstepping Method**

ÖZKAN B.

5th Ankara International Aerospace Conference, Ankara, Turkey, 17 - 19 August 2009

- LXXVI. **An Overview of Missile Control Systems**

ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.

5th Ankara International Aerospace Conference, Ankara, Turkey, 17 - 19 August 2009

- LXXVII. **Denizaltıdan Kapsül İçerisinde Fırlatılan Bir Mühimmatın Dinamik Modellemesi**

ÖZKAN B.

14. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Güzelyurt, Cyprus (Kkct), 2 - 04 July 2009, pp.387-398

- LXXVIII. **Dinamik Sistemlerin İncelenmesinde Kullanılan Başlıca Sürtünme Modelleri**

BAYKARA B., ÖZGÖREN M. K., ÖZKAN B.

14. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Güzelyurt, Cyprus (Kkct), 2 - 04 July 2009, pp.399-407

- LXXIX. **Hedef Takibi Yapan Mühimmatların Arayıcı Başlıklarında Kullanılan Kardanlı Yapıların Mekanik Titreşimler Açısından İncelenmesi**

ÖZKAN B., YILDIZ E. N., AKMEŞE A.

14. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Güzelyurt, Cyprus (Kkct), 2 - 04 July 2009, pp.191-200

- LXXX. **General characteristics of motion simulators used in the performance tests of infrared camera systems**

ÖZKAN B., AKMEŞE A.

SPIE Defense, Security, and Sensing-Technologies for Synthetic Environments: Hardware-in-the-Loop XIV Conference, Orlando, Florida, USA, United States Of America, 13 - 17 April 2009, vol.7301

- LXXXI. **Evaluation of the different configurations of infrared-type gimbaled cameras in the sense of blur**

ÖZKAN B., AKMEŞE A., UÇAR A.

SPIE Defense, Security, and Sensing-Infrared Imaging Systems: Design, Analysis, Modeling, and Testing XX Conference, Orlando, Florida, USA, United States Of America, 13 - 17 April 2009

- LXXXII. **Birlikte Çalışan İki Robot Kollu Sistemlerin Denetimi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
TOK2008-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Turkey, 13 - 15 November 2008
- LXXXIII. **Test Cihazı Olarak Kullanılacak İki Serbestlik Dereceli Paralel Bir Manipülâtörün Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2008-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Turkey, 13 - 15 November 2008
- LXXXIV. **Havadan Karaya Kısa Menzilli Bir Füzeye Uygulanabilecek İvme ve Açılı Esaslı Güdüm Kurallarının Karşılaştırılması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
TOK2008-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Turkey, 13 - 15 November 2008
- LXXXV. **Şekil Bellekli Alaşım Tellerle Hassas Konum Kontrolü**
DÖNMEZ B., ÖZKAN B., KADIOĞLU F. S.
TOK2008-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Turkey, 13 - 15 November 2008
- LXXXVI. **Implementation of Linear Homing Guidance Law on a Two-Part Homing Missile**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
17th IFAC World Congress, Seoul, South Korea, 6 - 11 July 2008, vol.41, pp.13999-14004
- LXXXVII. **Guidance and Control of Two-Part Homing Missiles Using the Proportional Navigation Guidance Law**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
AIAA Guidance, Navigation and Control Conference and Exhibit, Honolulu, Hawaii, United States Of America, 18 - 21 August 2008
- LXXXVIII. **Precise Position Control of a Gimbaled Camera System**
ÖZKAN B., YILDIZ E. N., DÖNMEZ B.
AIAA Guidance, Navigation, and Control Conference and Exhibit, Honolulu, United States Of America, 18 - 21 August 2008
- LXXXIX. **Hedef Takibi Yapan Füzelere Uygulanabilecek Belli Başlı Güdüm Yöntemleri**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
4. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2008), Ankara, Turkey, 26 - 27 June 2008
- XC. **Tek ve İki Parçalı Füzelerin Manevra Yapan Yer Hedeflerine Karşı Başarımlarının İncelenmesi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
4. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2008), Ankara, Turkey, 26 June - 27 August 2008
- XCII. **Comparison of the Performances of the Single- and Two-Part Guided Missiles**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
4th Ankara International Aerospace Conference, Ankara, Turkey, 10 - 12 September 2007
- XCIII. **Doğrusal Hedef Takibi, Parabolik Hedef Takibi ve Oransal Seyrüsefer Güdüm Yöntemlerinin İki Parçalı Bir Füzeye Uygulanması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
TOK2007-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Turkey, 5 - 07 September 2007, pp.188-193
- XCIV. **Tek ve İki Parçalı Füzelerin Hareketli Yer Hedefleri Üzerindeki Başarımlarının İncelenmesi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
TOK2007-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Turkey, 5 - 07 September 2007, pp.206-211
- XCV. **Comparison of the Linear Homing, Parabolic Homing, and Proportional Navigation Guidance Methods on a Two-Part Homing Missile against a Surface Target**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
2nd European Conference for Aerospace Sciences (EUCASS), Brüksel, Belgium, 1 - 06 July 2007
- XCVI. **Hedef İzleyen Füzeler için Doğrusal Hedef Takibi ve Oransal Seyrüsefer Güdüm Kurallarının Karşılaştırılması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
13. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Sivas, Turkey, 7 - 09 June 2007, pp.489-499
- XCVII. **Lazer Gdümlü Bir Füzeye Uygulanabilecek Belli Başlı Güdüm Yöntemlerinin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
12. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Kayseri, Turkey, 9 - 12 June 2005, pp.431-440

- XCVII. Hareketli Bir Hedefi Takip Eden Lazer Güdümlü Bir Füzenin Güdüm ve Kontrolü**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
Havacılıhta İleri Teknolojiler Sempozyumu (HİTEK-2004), İstanbul, Turkey, 9 - 10 December 2004
- XCVIII. Actuator Related Singular Configurations of a System of Two Coordinated RPR Robot Manipulators**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
6th International Conference on Mechatronic Design and Modelling (MDM 2002), Nevşehir, Turkey, 4 - 06 September 2002
- XCIX. Birlikte Çalışan İki Düzlemsel Robot Kolun Eyletimsel Tekil Durumları Etrafında Denetimi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
TOK2001 Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Bursa, Turkey, 18 - 19 October 2001
- C. Birlikte Çalışan İki Düzlemsel Robot Kolun En Az Enerji Tüketimiyle Denetlenmesi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
10. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Konya, Turkey, 12 - 14 September 2001
- CI. Birlikte Çalışan Düzlemsel İki DKD Robot Kolun Eyletimsel Tekil Durumları**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
10. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Konya, Turkey, 12 - 14 September 2001
- CII. Optimization of the Driving Torques of the System of Two Coordinated 3R Manipulators**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
MATIMARENS 9th International Machine Design and Production Conference (UMTIK 2000), Ankara, Turkey, 1 - 04 September 2000
- CIII. Actuator Related Singular Configurations of a System of Two Cooperating SCARA Manipulators**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
6th International Conference on Mechatronics and Machine Vision in Practice (M2VIP), Ankara, Turkey, 1 - 03 September 1999
- CIV. Torque Related Singular Configurations of a Planar System of Two Coordinated Manipulators**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
MATIMARENS 8th International Machine Design and Production Conference (UMTIK98), Ankara, Turkey, 1 - 03 September 1998

Supported Projects

Çalıřkan N., Demir N., Özkan B., TUBITAK Project, Türkiye Trkesinde Fiilimsiler, 2014 - 2017

Scientific Refereeing

- International Federation of Automatic Control (IFAC)-22nd World Congress (IFAC 2023) , Conference Paper (Full Text), December 2022
TUBITAK Project, 1501 - Industry R & D Projects Support Program, BLITZ SYSTEMS SAVUNMA VE MUHENDİSLİK ÇZMLERİ SANAYİ TİC. LTD. ŐTİ., Turkey, December 2022
TUBITAK Project, 1501 - Industry R & D Projects Support Program, ITEP INNOVATION İLERİ TEKNOLOJİ END. PROJE MH. SAN. TİC. LTD. ŐTİ., Turkey, November 2022
TUBITAK Project, 1501 - Industry R & D Projects Support Program, AKKOÇ TEKNOLOJİ LİMİTED ŞİRKETİ, Turkey, October 2022
TUBITAK Project, 1501 - Industry R & D Projects Support Program, SKYART HAVACILIK SANAYİ VE TİCARET A.Ő., Turkey, October 2022
- 9. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2022), Conference Paper (Full Text), September 2022
- 10. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK 2022), Conference Paper (Full Text), September 2022
- Otomatik Kontrol Türk Millî Komitesi-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK2022), Conference Paper (Full Text), September 2022

KOSGEB, KOSGEB, Turkey, June 2022

KOSGEB, KOSGEB, Turkey, April 2022

TUBITAK Project, 1501 - Industry R & D Projects Support Program, GALİPOĞLU HİDROMAS HİDROLİK OTOMOTİV SANAYİ VE TİCARET ANONİM ŞİRKETİ, Turkey, November 2021

TUBITAK Project, 1501 - Industry R & D Projects Support Program, NAVİO TEKNOLOJİ ANONİM ŞİRKETİ, Turkey, November 2021

- Otomatik Kontrol Türk Millî Komitesi-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2021), Conference Paper (Full Text), September 2021
- 20. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu (UMTS 2021), Conference Paper (Full Text), September 2021

Scientific Consultations

ANOVA AR-GE TEKNOLOJİLERİ SANAYİ VE TİCARET ANONİM ŞİRKETİ, Project Consultancy, Gazi University, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği, Turkey, 2021 - Continues

AVCI SANAYİ SAVUNMA TİCARET ANONİM ŞİRKETİ, Project Consultancy, Gazi University, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği, Turkey, 2021 - 2022

Metrics

Publication: 138

Citation (WoS): 34

Citation (Scopus): 64

H-Index (WoS): 3

H-Index (Scopus): 5