Doç.Dr. BÜLENT ÖZKAN

Kişisel Bilgiler

E-posta: bozkan@gazi.edu.tr
Web: https://avesis.gazi.edu.tr/bozkan

Biyografi

1974 yılında Kastamonu iline bağlı Taşköprü ilçesinde dünyaya geldi. 1995 yılında Gazi Üniversitesi Mühendislik ve Mimarlık Fakültesi Makine Mühendisliği Bölümü'nde lisans öğrenimini tamamladıktan sonra, 1999 ve 2005 yıllarında Orta Doğu Teknik Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü Makine Mühendisliği Bölümü'nden sırasıyla yüksek lisans ve doktora derecelerini aldı. 22.08.1996 ila 14.08.2000 yılları arasında Orta Doğu Teknik Üniversitesi Makine Mühendisliği Bölümü'nde araştırma görevlisi, 15.08.2000 ila 14.02.2021 tarihleri arasında da Türkiye Bilimsel ve Teknolojik Araştırma Kurumu (TÜBİTAK) Savunma Sanayii Araştırma ve Geliştirme Enstitüsü (SAGE)'nde araştırmacı olarak görev yaptı. 15.02.2021 tarihinden beri Gazi Üniversitesi Mühendislik Fakültesi Makine Mühendisliği Bölümü'nde "doçent doktor" unvanıyla öğretim görevlisi olarak çalışmaktadır.

Eğitim Bilgileri

Doktora, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Türkiye 1999 - 2005
Yüksek Lisans, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Türkiye 1996 - 1999
Lisans, Gazi Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Türkiye 1991 - 1995

Yabancı Diller

İngilizce, B2 Orta Üstü

Yaptığı Tezler

Doktora, Dynamic modeling, guidance, and control of homing missiles, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Analiz ve Fonksiyonlar Teorisi, 2005
Yüksek Lisans, Dynamic modeling and control of two cordinated robot manipulators, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Analiz ve Fonksiyonlar Teorisi, 1999

Araştırma Alanları

Mühendislik ve Teknoloji

Akademik Unvanlar / Görevler

Doç.Dr., Gazi Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği, 2021 - Devam Ediyor
Öğretim Görevlisi, Gazi Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği, 2010 - 2017

Araştırma Görevlisi, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, 1996 - 2000

Verdiği Dersler

Mechanisms, Lisans, 2022 - 2023
Control Systems, Lisans, 2021 - 2022, 2020 - 2021
Ölçme ve Veri Değerlendirme, Lisans, 2022 - 2023, 2021 - 2022
Applied Mathematics for Mechanical Engineers, Lisans, 2020 - 2021
Mekatroniğe Giriş, Lisans, 2021 - 2022
Mühendislikte Programlamaya Giriş, Lisans, 2020 - 2021

Yönetilen Tezler

Salamci M. U., Özkan B., Yüksek Hızlı Kamera Yönlendirme Sistemleri için Kontrolcü Tasarımı ve Uygulaması, Doktora, B.Eren(Öğrenci), Devam Ediyor
ADLI M. A., ÖZKAN B., Üç serbestlik dereceli paralel eksenli kararlılaştırma platformunun dinamik modellemesi ve kontrolü, Yüksek Lisans, R.UĞUR(Öğrenci), 2019
SALAMCİ M. U., ÖZKAN B., Bir fırlatma aracında itki etkisini azaltıcı yönde denetim sistemlerinin tasarlanması, Yüksek Lisans, H.KAMİŞLİ(Öğrenci), 2015
SALAMCİ M. U., ÖZKAN B., Hidrolik tahrikli bir yük uygulama düzeneğinin gürbüz tork kontrolü, Yüksek Lisans, M.UĞUR(Öğrenci), 2010
Kadıoğlu F. S., Özkan B., Design and analysis of a linear shape memory alloy actuator, Doktora, B.SÖYLEMEZ(Öğrenci), 2009

Jüri Üyelikleri

Tez Savunma (Yüksek Lisans), Tez Savunma (Yüksek Lisans), Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Aralık, 2022
Doktora Yeterlik Sınavı, Doktora Yeterlik Sınavı, Atılım Üniversitesi, Aralık, 2022
Tez Savunma (Yüksek Lisans), Tez Savunma (Yüksek Lisans), TOBB Ekonomi Ve Teknoloji Üniversitesi, Aralık, 2022
Tez Savunma (Yüksek Lisans), Tez Savunma (Yüksek Lisans), Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Eylül, 2022
Tez Savunma (Doktora), Tez Savunma (Doktora), Gazi Üniversitesi, Temmuz, 2022
Tez Savunma (Yüksek Lisans), Tez Savunma (Yüksek Lisans), Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Şubat, 2022
Tez Savunma (Yüksek Lisans), Tez Savunma (Yüksek Lisans), Gazi Üniversitesi, Haziran, 2021

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

I. **Precise Control of Gimbal Systems with Model Reference Sliding Mode Controller**
Birinci B. E., ÖZKAN B., Salamci M. U.
JOURNAL OF GUIDANCE CONTROL AND DYNAMICS, cilt.46, ss.1620-1626, 2023 (SCI-Expanded)

II. **Nonlinear State Dependent Sliding Sector Control of Gimbal Systems**
Birinci B. E., ÖZKAN B., SALAMCI M. U.
MECHANIKA, cilt.28, sa.5, ss.378-386, 2022 (SCI-Expanded)

III. **Guidance and control of a planar robot manipulator used in an assembly line**
Ozkan B.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.40, sa.2, ss.389-399, 2018 (SCI-Expanded)

IV. **Performance comparison of the notable acceleration- and angle-based guidance laws for a short-range air-to-surface missile**

Ozkan B., ÖZGÖREN M. K., Mahmutyazicioglu G.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.25, sa.5, ss.3591-3606, 2017 (SCI-Expanded)

V. **Implementation of the sliding mode control method with a varying sliding surface on an electromechanical fin actuation system**
Ozkan B.
JOURNAL OF THE FACULTY OF ENGINEERING AND ARCHITECTURE OF GAZI UNIVERSITY, cilt.32, sa.3, ss.987-998, 2017 (SCI-Expanded)

VI. **Precise position control using shape memory alloy wires**
Donmez B., Ozkan B., KADIOĞLU F. S.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.18, sa.5, ss.899-912, 2010 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

I. **Dynamic Modeling and Control of an Electro-mechanical Fin Loading System**
ÖZKAN B.
Uludağ Üniversitesi Mühendislik Fakültesi Dergisi, cilt.27, sa.3, ss.1163-1176, 2022 (Hakemli Dergi)

II. **Hava Platformlarının Yükleme Testlerinde Kullanılan Benzetim Cihazlarında Uygulanan Başlıca Denetim Yaklaşımları**
Berber B., ÖZKAN B.
Fırat Üniversitesi Uzay ve Savunma Teknolojileri Dergisi, cilt.1, sa.1, ss.25-30, 2022 (Hakemli Dergi)

III. **Bir Kara Platformu Üzerinde Konumlandırılmış İki Eksenli Anten Sisteminin Kararlılaştırılması ve Hassas Takip Denetimi Üzerine Yapılan Başlıca Çalışmalar**
Gürbüz O., Tombul G. S., ÖZKAN B.
Fırat Üniversitesi Uzay ve Savunma Teknolojileri Dergisi, cilt.1, sa.1, ss.19-24, 2022 (Hakemli Dergi)

IV. **Sabit ve Uyarlamalı Kazançlı Otopilotların Havadan Karaya Kısa Menzilli Bir Füze Üzerinde Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
Fırat Üniversitesi Uzay ve Savunma Teknolojileri Dergisi, cilt.1, sa.1, ss.14-18, 2022 (Hakemli Dergi)

V. **Investigation of the Notable Maneuvers of a Low-speed Air Platform to Get Away from Surface-to-Air Threats**
ÖZKAN B.
Avrupa Bilim ve Teknoloji Dergisi, 2021 (Hakemli Dergi)

VI. **Investigation of the Performance Characteristics of the Angle-based Proportional Navigation Guidance Law**
ÖZKAN B.
Avrupa Bilim ve Teknoloji Dergisi, 2021 (Hakemli Dergi)

VII. **Karadan Karaya Bir Merminin Burun Eyletim Kiti Kullanılarak Güdüm ve Denetimi**
Özkan B., Gökçe H.
Avrupa Bilim ve Teknoloji Dergisi, cilt.22, ss.282-292, 2021 (Hakemli Dergi)

VIII. **Saf Yönelim Hareketlerini Sağlayan Üç Serbestlik Dereceli Bir Paralel Platformun Kinematik ve Dinamik Analizi**
İNAL R. U., ADLI M. A., ÖZKAN B.
Selçuk-Teknik Dergisi, cilt.18, sa.1, ss.14-32, 2019 (Hakemli Dergi)

IX. **PRECISE CONTROL OF AN ELECTROMECHANICALLY-ACTUATED LAUNCHER UNDER PARAMETER UNCERTAINTY**
KAMİŞLİ H., SALAMCİ M. U., ÖZKAN B.
ANADOLU UNIVERSITY JOURNAL OF SCIENCE AND TECHNOLOGY A - Applied Sciences and Engineering, cilt.18, sa.4, ss.788-803, 2017 (Hakemli Dergi)

X. **Denizaltıdan Kapsül İçerisinde Fırlatılan Bir Mühimmatın DinamikDavranışının İncelenmesi**
ÖZKAN B., GÖKÇE H.
Gazi Mühendislik Bilimleri Dergisi, cilt.3, sa.3, ss.27-40, 2017 (Hakemli Dergi)

XI. **Guidance and Control of a Quadrotor towards a Moving Land Platform**
ÖZKAN B.
Gazi Mühendislik Bilimleri Dergisi, cilt.3, sa.2, ss.1-14, 2017 (Hakemli Dergi)

XII. **Hidrolik Eyletimli Bir Kanatçık Yükleme Cihazının Dinamik Modellemesi ve Tümlevli Geri Adımlama Yöntemi Kullanılarak Denetimi**
ÖZKAN B.
Deu Muhendislik Fakultesi Fen ve Muhendislik, cilt.19, sa.56, ss.330-345, 2017 (Hakemli Dergi)

XIII. **Modeling of dynamics, guidance, and control systems of air-to-surface missiles**
Ozkan B., ÖZGÖREN M. K., Mahmutyazicioglu G.
JOURNAL OF DEFENSE MODELING AND SIMULATION-APPLICATIONS METHODOLOGY TECHNOLOGY-JDMS, cilt.9, sa.2, ss.101-112, 2012 (ESCI)

XIV. **Bilgisayarlı Sayısal Denetimli Tezgâhlarda Başlıca Denetim Yaklaşımları**
TAGA Ö., ÖZKAN B.
Endüstri ve Otomasyon, sa.173, ss.26-30, 2011 (Hakemsiz Dergi)

XV. **Birlikte Çalışan İki Robot Kollu Sistemlerin Denetimi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
Endüstri ve Otomasyon, sa.172, ss.28-34, 2011 (Hakemsiz Dergi)

XVI. **Mekatronik Sistemlerde Kullanılan Başlıca Açısal Konum-ölçerler**
ÖZKAN B., BAYKARA B.
Endüstri ve Otomasyon, sa.171, ss.22-26, 2011 (Hakemsiz Dergi)

XVII. **Birlikte Çalışan İki Düzlemsel Robot Kolun Eyletimsel Tekil Durumları Etrafında Denetimi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
Türk Bilim Araştırma Vakfı-TÜBAV Bilim Dergisi, cilt.3, sa.2, ss.153-166, 2010 (Hakemli Dergi)

XVIII. **Comparison of the linear homing, parabolic homing and proportional navigation guidance methods on a two-part homing missile against a surface target**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
GAZI UNIVERSITY JOURNAL OF SCIENCE, cilt.23, sa.1, ss.81-87, 2010 (Scopus)

XIX. **Hareketli Platformlar Üzerinde Konumlandırılan Kaldırma Sistemlerinin Eyletiminde Kullanılan Açık ve Kapalı Devre Güç Sistemleri**
ÖZKAN B.
Endüstri ve Otomasyon, sa.153, ss.28-33, 2009 (Hakemsiz Dergi)

XX. **Mekatronik Sistemlerde Uygulanan Belli Başlı Kontrol Yöntemleri**
ÖZKAN B.
Türk Bilim Araştırma Vakfı-TÜBAV Bilim Dergisi, cilt.2, sa.3, ss.302-316, 2009 (Hakemli Dergi)

XXI. **Mekatronik Sistemlerde Kullanılan Elektromekanik, Hidrolik ve Pnömatik Tahrik Sistemlerinin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
Endüstri ve Otomasyon, sa.145, ss.26-31, 2009 (Hakemsiz Dergi)

XXII. **Silindirik Parçaları Kartuşa Yerleştiren Tezgâhın Tasarımı ve Üretimi**
IŞIKTAŞ F., GEMALMAYAN N., ÖZKAN B.
Endüstri ve Otomasyon, sa.144, ss.30-36, 2009 (Hakemsiz Dergi)

Kitap & Kitap Bölümleri

I. **Mühimmatlarda Kullanılan Başlıca Yönlendirme Mekanizmalarının Değerlendirilmesi**
ÖZKAN B.
Mühendislik Alanında Teori ve Araştırmalar-Ekim 2022, Özalp, Coşkun, Editör, Serüven Yayınevi, İzmir, ss.63-77,

2022

II. **Guidance and Control of Homing Missiles**
ÖZKAN B.
LAP LAMBERT Academic Publishing, 2011

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

I. **Hava Platformlarının Yükleme Testlerinde Kullanılan Benzetim Cihazlarında Uygulanan Başlıca Denetim Yaklaşımları**
Berber B., ÖZKAN B.
TOK 2022-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Elazığ, Türkiye, 15 Eylül 2022

II. **Bir Kara Platformu Üzerinde Konumlandırılmış İki Eksenli Anten Sisteminin Kararlılaştırılması ve Hassas Takip Denetimi Üzerine Yapılan Başlıca Çalışmalar**
Gürbüz O., Tombul G. S., ÖZKAN B.
TOK 2022-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Elazığ, Türkiye, 15 Eylül 2022

III. **Sabit ve Uyarlamalı Kazançlı Otopilotların Havadan Karaya Kısa Menzilli Bir Füze Üzerinde Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
TOK 2022-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Elazığ, Türkiye, 15 Eylül 2022

IV. **Farklı Güdüm Kurallarının Havadan Atılan Güdümlü Bir Havan Mermisi Üzerinde Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
TOK 2022-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Elazığ, Türkiye, 15 Eylül 2022

V. **Görüntüleme Sistemlerinin Yönlendirilmesinde Kullanılan Kardanlı Yapıların Denetiminde Uygulanabilecek Başlıca Yöntemlerin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
9. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2022), İzmir, Türkiye, 14 Eylül 2022

VI. **Hava Araçlarında Kullanılan Morphing Yapıların Modellenmesi**
Baylı R., ÖZKAN B.
9. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2022), İzmir, Türkiye, 14 Eylül 2022

VII. **Yapay Zekâ Temelli Sistemlerin Kararlılık Açısından Değerlendirilmesi**
CÖMERT E., KARAASLAN S., ÖZKAN B.
10. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK 2022), Ankara, Türkiye, 13 Eylül 2022

VIII. **Akıllı Bomba ve Güdümlü Mermilerin Genel Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
10. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK 2022), Ankara, Türkiye, 13 Eylül 2022

IX. **Investigation of the Notable Maneuvers of a Low-speed Air Platform to Get Away from Surface-to-Air Threats**
ÖZKAN B.
1st International Conference on Applied Engineering and Natural Sciences (ICAENS 2021), Konya, Türkiye, 01 Kasım 2021

X. **Investigation of the Performance Characteristics of the Angle-based Proportional Navigation Guidance Law**
ÖZKAN B.
1st International Conference on Applied Engineering and Natural Sciences (ICAENS 2021), Konya, Türkiye, 01 Kasım 2021

XI. **Hava Platformlarından Atılan Havan Mermilerinin Güdüm ve Denetimi**
ÖZKAN B.
20. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Dicle Üniversitesi, Diyarbakır, Türkiye, 15 Eylül 2021

XII. **Saf Yönelim Hareketlerini Sağlayan Üç Serbestlik Dereceli Bir Paralel Platformun Kinematik ve Dinamik Analizi**

İnal R. U., ADLI M. A., ÖZKAN B.
20. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Dicle Üniversitesi, Diyarbakır, Türkiye, 15 Eylül 2021

XIII. **Kinematic analysis of imaging seekers with roll-over-nod gimbal and a folded electro-optical layout**
KANDEMİR K. D., YAZICIOĞLU Y., ÖZKAN B.
Electro-Optical and Infrared Systems: Technology and Applications XVI, Strasbourg, France, Fransa, 9 - 12 Eylül 2019

XIV. **Otopilot Bant Genişliğinin Güdüm ve Denetim Sistemi Başarımına Etkisinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2019-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Muğla, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019, ss.410-415

XV. **Üç Serbestlik Dereceli Küresel Bir Paralel Manipülatörün Kontrolü**
İNAL R. U., ADLI M. A., ÖZKAN B.
TOK2019-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Muğla, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019, ss.209-214

XVI. **Açı Komutu Esaslı Oransal Seyrüsefer Güdüm Kuralının Başarım Özelliklerinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2019-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Muğla, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019, ss.404-409

XVII. **Dönü Kararlı Mermilerin Dinamik Modellemesi**
ÖZKAN B.
19. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Hatay, Türkiye, 4 - 06 Eylül 2019, ss.1-10

XVIII. **Tek ve İki Döngülü Denetim Sistemlerinin Dönel Bir Tabla Bütünü Üzerindeki Başarımlarının Karşılaştırılması**
ÖZKAN B.
19. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Hatay, Türkiye, 4 - 06 Eylül 2019, ss.11-18

XIX. **Radiometry-based Range Prediction for Mid- and Long-Wave Infrared Imaging System**
TURGUT B. B., GÖKTUĞ GENCEHAN A., ÖZDEMİR O., AKARCA B., KARADAĞ A., ÖZKAN B., BEK A.
20. Ulusal Optik, Elektrooptik ve Fotonik Çalıştayı, Ankara, Türkiye, 14 Eylül 2018

XX. **Yerden Gelen Tehditlerden Kaçmak Amacıyla Düşük Hızlı Bir Hava Platformunun Yapabileceği Başlıca Manevraların İncelenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2018-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kayseri, Türkiye, 12 - 14 Eylül 2018, ss.64-68

XXI. **Sliding Mode Control of an Electromechanically-Actuated Launcher by Diminishing the Thrust Effect**
KAMİŞLİ H., ÖZKAN B., SALAMCİ M. U.
2017 International Conference on Mechanical, System and Control Engineering (ICMSC 2017), St. Petersburg, Rusya, 19 - 21 Ekim 2017

XXII. **Kardan Platformu için Kayan Kipli Kontrol Sistemi Tasarımı ve Uygulaması**
KORKMAZ M. T., KANDEMİR K. D., ÖZKAN B.
TOK2017-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2017, ss.454-459

XXIII. **Genel Maksatlı Bir Hava Platformunda Tehdit Tespitinde Kullanılan Anten Yönlendirme Mekanizmasının Kinematik Başarım Özelliklerinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
18. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Trabzon, Türkiye, 5 - 07 Temmuz 2017, ss.262-270

XXIV. **Parametre Belirsizliği Altında Elektromekanik Eyletimli Bir Fırlatma Aracının Hassas Denetimi**
KAMİŞLİ H., SALAMCİ M. U., ÖZKAN B.
TOK2016-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Eskişehir, Türkiye, 29 Eylül - 01 Ekim 2016, ss.779-784

XXV. **Investigation of the usefulness of the linear homing guidance law for the motion planning of mechatronic systems**
ÖZKAN B.
2016 17th International Carpathian Control Conference (ICCC), High Tatras, Slovakia, Slovakya, 29 Mayıs - 01 Haziran 2016, ss.539-544

XXVI. **Dynamic Modeling of an Electromechanically-Actuated Launcher**
Kamisli H., SALAMCİ M. U., Ozkan B.
17th IEEE International Carpathian Control Conference (ICCC), Tatranska Lomnica, Slovakya, 29 Mayıs - 01

Haziran 2016, ss.303-307

XXVII. **Design of a Cascaded Control System for an Electromechanically-Actuated Launcher to Reduce the Thrust Effect**
Kamisli H., Ozkan B., SALAMCİ M. U.
17th IEEE International Carpathian Control Conference (ICCC), Tatranska Lomnica, Slovakya, 29 Mayıs - 01 Haziran 2016, ss.308-313

XXVIII. **Doğrusal Hedef Takibi Güdüm Kuralının Mekatronik Sistemlerin Hareket Planlamasında Kullanılabilirliğinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2015-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Denizli, Türkiye, 10 - 12 Eylül 2015, ss.1043-1048

XXIX. **Elektromekanik Eyletimli Bir Fırlatma Sisteminin İtki Etkisini En Aza İndirgeyecek Şekilde Denetimi**
KAMİŞLİ H., SALAMCİ M. U., ÖZKAN B.
TOK2015-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Denizli, Türkiye, 10 - 12 Eylül 2015, ss.1080-1085

XXX. **Kontrol Tahrik Sistemlerinde Kullanılan Ters Krank-Biyel ve Dişli Çark Mekanizmalarının Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması**
ÇELİK T., ÖZKAN B.
TOK2015-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Türkiye, 10 - 12 Eylül 2015, ss.212-217

XXXI. **Kanatçıklı Dönü Kararlı Mühimmatların Dinamik Modellenmesi ve Denetim Yaklaşımlarının İncelenmesi**
EROĞLU M., TOMBUL G. S., ÖZKAN B.
Uluslararası Katılımlı 17. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, İzmir, Türkiye, 14 - 17 Haziran 2015

XXXII. **Görüntüleme Sistemlerinde Kullanılan Çeşitli Kardanlı Yönlendirme Mekanizmalarının Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması**
BİRİNCİ B. E., ÖZKAN B.
Uluslararası Katılımlı 17. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, İzmir, Türkiye, 14 - 17 Haziran 2015, ss.114-123

XXXIII. **Implementation of the Sliding Mode Control with Constant and Varying Sliding Surfaces to a Hydraulically-Actuated Fin Loading System**
ÖZAKALIN M. U., SALAMCİ M. U., ÖZKAN B.
19th IFAC World Congress, Cape-Town, Güney Afrika, 24 Ağustos - 29 Nisan 2014, cilt.47, ss.10920-10925

XXXIV. **Otonom Denetimli Hava Platformlarında Flap Tipi Denetim Yüzeyleri Kullanımının Değerlendirilmesi**
ÖZAKALIN M. U., ÖZKAN B.
V. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2014), Kayseri, Türkiye, 8 - 10 Eylül 2014

XXXV. **Denetim Değişkeni Uçuş Yörünge Açısı Olan Bir Otopilot Tasarımı**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
V. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2014), Kayseri, Türkiye, 8 - 10 Eylül 2014

XXXVI. **Control of an Electromechanical Control Actuation System Using a Fractional Order Proportional, Integral, and Derivative-Type Controller**
ÖZKAN B.
19th IFAC World Congress, Cape-Town, Güney Afrika, 24 - 29 Ağustos 2014

XXXVII. **Genel Maksat Bombalarının Menzil ve Vuruş Hassasiyetini Artırmak Amacıyla Kullanılan Başlıca Güdüm Kitlerinin Başarım Özelliklerinin Değerlendirilmesi**
ÖZKAN B.
7. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2014), Ankara, Türkiye, 25 - 27 Haziran 2014

XXXVIII. **Tek, İki ve Üç Kipli Arayıcıların İncelenmesi**
AKARCA B., ARTAN G. G., KARAKAŞ T., ÖZKAN B.
7. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2014), Ankara, Türkiye, 25 - 27 Haziran 2014

XXXIX. **Mühimmat Sistemlerinde Uygulanan Başlıca Gürbüz Denetim Yöntemlerinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
7. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2014), Ankara, Türkiye, 25 - 27 Haziran 2014

XL. **Kesikli Potansiyometre Ölçüm Doğruluğunun Sıcaklıkla Değişiminin Belirlenmesi**
ÖLÇER T. U., HAS Y. E., ÖZKAN B.

TOK2013-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Malatya, Türkiye, 26 - 28 Eylül 2013

XLI. **Otonom Bir Paletli Aracın Doğrusal Hedef Takibi Güdüm Kuralı Kullanılarak Güdüm ve Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2013-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Malatya, Türkiye, 26 - 28 Eylül 2013, cilt.1, ss.817-822

XLII. **Kayan Kipli Denetim Yönteminin Üç Eksenli Bir Hareket Benzetimcisine Uygulanması**
TOMBUL G. S., ÖZKAN B.
TOK2013-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Malatya, Türkiye, 26 - 28 Eylül 2013, ss.376-381

XLIII. **Kayan Kipli Denetim Yaklaşımına Göre Tasarlanan Hidrolik ve Elektromekanik Eyletimli Kanatçık Yükleme Cihazlarının Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması**
TOMBUL G. S., ÖZAKALIN M. U., ÖZKAN B.
16. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Erzurum, Türkiye, 12 - 13 Eylül 2013, ss.150-157

XLIV. **Elektromekanik Eyletimli Bir Fırlatma Sisteminin Dinamik Modellemesi ve Denetimi**
ÖZKAN B.
16. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Atatürk Üniversitesi, Erzurum, Türkiye, 12 - 13 Eylül 2013, cilt.1, ss.53-62

XLV. **Uçan Sistemlere Haricî Yük Entegrasyonu Kapsamında Gerçekleştirilen Çırpıntı Analiz ve Test Çalışmalarının Değerlendirilmesi**
CEYHAN Ü., SÖKMEN Ö., ÖZKAN B.
16. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Erzurum, Türkiye, 12 - 13 Eylül 2013, ss.63-71

XLVI. **Performance Comparison of Single- and Two-Loop Control Systems on a Rotary Table**
ÖZKAN B.
5th European Conference for Aerospace Sciences (EUCASS), Munich, Almanya, 1 - 05 Temmuz 2013

XLVII. **Dynamic Modeling of Two-Part Missiles**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
5th European Conference for Aerospace Sciences (EUCASS), Munich, Almanya, 1 - 05 Temmuz 2013

XLVIII. **Kesir Dereceli Denetim Yaklaşımının Kanatçık Eyletim Sistemine Gerçek Zamanlı Olarak Uygulanması**
DELİCE İ. İ., TOMBUL G. S., ÖZKAN B.
TOK2012-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Niğde, Türkiye, 11 - 13 Ekim 2012

XLIX. **Tek ve İki Döngülü Kamera Yönlendirme Sistemlerinin Başarım Özelliklerinin İncelenmesi**
KANDEMİR K. D., ÖZKAN B.
TOK2012-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Niğde, Türkiye, 11 - 13 Ekim 2012

L. **Mühimmat Sistemlerinde Uygulanan Başlıca Model Tabanlı Olmayan Denetim Yöntemlerinin İncelenmesi**
ÖZKAN B.
6. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2012), Ankara, Türkiye, 20 - 22 Haziran 2012

LI. **Otonom Sistemlerin Güdüm Esaslı Hareket Planlaması**
ÖZKAN B.
6. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2012), Ankara, Türkiye, 20 - 22 Haziran 2012

LII. **Comparison of the strapdown and gimbaled seekers utilized in aerial applications**
ÖZKAN B., UÇAR A.
SPIE Defense, Security, and Sensing-IR Sensors and Systems: Infrared Technology and Applications XXXVIII Conference, Baltimore, Maryland, Amerika Birleşik Devletleri, 23 - 27 Nisan 2012, cilt.8353

LIII. **Evaluation of the effects of some remarkable internal and external factors on an infrared seeker**
UÇAR A., ÖZKAN B., KANDEMİR K. D.
SPIE Defense, Security, and Sensing-IR Sensors and Systems:Infrared Imaging Systems-Design, Analysis, Modeling, and Testing XXIII Conference, Baltimore, Maryland, USA, Amerika Birleşik Devletleri, 23 - 27 Nisan 2012, cilt.8355

LIV. **Sabit ve Değişken Kayma Yüzeyli Kayan Kipli Denetim Yönteminin Hidrolik Eyletimli Bir Kanat Yükleme Cihazına Deneysel Olarak Uygulanması**
ÖZAKALIN M. U., SALAMCİ M. U., ÖZKAN B.
TOK2011-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İzmir, Türkiye, 14 - 16 Eylül 2011, ss.139-144

LV. **Elektromekanik Bir Kanat Eyletim Sisteminin Kesir Dereceli Oransal, Tümlevsel ve Türevsel Denetleyici ile Denetimi**

ÖZKAN B.
TOK2011-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İzmir, Türkiye, 14 - 16 Eylül 2011, cilt.1, ss.237-242

LVI. **Hall Etkisi Tipi Algılayıcıların Elektromekanik Eyletimli Sistemlerin Denetiminde Kullanılabilirliğinin İncelenmesi**
ÖZKAN B., BAYKARA B., HAS Y. E.
TOK2011-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İzmir, Türkiye, 14 - 16 Eylül 2011, ss.395-400

LVII. **Comparison of the Notable Acceleration- and Angle-Based Guidance Laws for a Short-RangeAir-to-Surface Missile**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
18th IFAC World Congress, Milan, İtalya, 28 Ağustos - 02 Eylül 2011

LVIII. **Guidance and Control of a Planar Robot Manipulator Used in a Mounting Line**
ÖZKAN B.
18th IFAC World Congress, Milan, İtalya, 28 Ağustos - 02 Eylül 2011, ss.8089-8094

LIX. **Design and Control of a Shape Memory Alloy Actuator for Flap Type Aerodynamic Surfaces**
DÖNMEZ B., ÖZKAN B.
18th IFAC World Congress, Milan, İtalya, 28 Ağustos - 02 Eylül 2011, cilt.44, ss.8138-8143

LX. **Şekil Bellekli Alaşımlı Tel ile Eyletilen Ters Krank Biyel Mekanizması Tasarımı**
DÖNMEZ B., KADIOĞLU F. S., ÖZKAN B.
15. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Niğde, Türkiye, 16 - 18 Haziran 2011, ss.83-88

LXI. **Dönel Mekanik Bir Sistem için Genelleştirilmiş Maxwell-Kayma Sürtünme Modeli Parametrelerinin Deneysel Olarak Belirlenmesi ve Sistemin Sürtünme Altında Denetimi**
BAYKARA B., ÖZGÖREN M. K., YILDIZ E. N., ÖZKAN B.
15. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Niğde, Türkiye, 16 - 18 Haziran 2011, cilt.139

LXII. **Paletli Araçların Çeşitli İşletim Koşullarındaki Dinamik Davranışlarının İncelenmesi**
ÖZKAN B.
15. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Niğde, Türkiye, 16 - 18 Haziran 2011, ss.411-419

LXIII. **Hidrolik Eyletimli Bir Yük Uygulama Sisteminin Sistem Tanımlama Yöntemi ile Dinamik Modelinin Çıkarılması**
ÖZAKALIN M. U., SALAMCİ M. U., ÖZKAN B.
15. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Niğde, Türkiye, 16 - 18 Haziran 2011, ss.311-318

LXIV. **Tek ve İki Parçalı Füzelerin Hareketli ve Manevra Yapan Yer Hedeflerine Karşı Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
4. Ulusal Savunma Uygulamaları Modelleme ve Simülasyon Konferansı (USMOS 2011), Ankara, Türkiye, 14 - 15 Haziran 2011

LXV. **Design of an antagonistic shape memory alloy actuator for flap type control surfaces**
DÖNMEZ B., ÖZKAN B.
SPIE Smart Structures/NDE Conference, San Diego, California, USA, 6 - 10 Mart 2011

LXVI. **Hidrolik Eyletimli Kanat Yükleme Cihazının Kayan Kipli Denetleyici ile Tork Denetimi**
ÖZAKALIN M. U., SALAMCİ M. U., ÖZKAN B.
TOK2010-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2010, cilt.1, ss.193-198

LXVII. **Değişken Kayma Yüzeyli Kayan Kipli Denetim Yönteminin Elektromekanik Bir Kanat Tahrik Sistemine Uygulanması**
ÖZKAN B.
TOK2010-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2010, cilt.2, ss.156-161

LXVIII. **Dört Döner Kanatlı Bir Sistemin Doğrusal Hedef Takibi Güdüm Kuralı Kullanılarak Güdüm ve Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2010-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2010, cilt.1, ss.448-453

LXIX. **Flap Tipindeki Denetim Yüzeyleri için Antagonistik Tip Şekil Bellekli Alaşımlı Bir Eyletici Tasarımı**
DÖNMEZ B., ÖZKAN B.

III. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2010), Eskişehir, Türkiye, 16 - 18 Eylül 2010

LXX. **Dört Döner Kanatlı Sistemlerin Savunma ve Güvenlik Alanındaki Uygulamaları**
AYDEMİR M., ÖZKAN B.
5. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2010), Ankara, Türkiye, 23 - 25 Haziran 2010

LXXI. **Comparison of midwave and longwave infrared detectors used in aerial applications**
UÇAR A., ÖZKAN B.
SPIE Defense, Security, and Sensing-Infrared Technology and Applications XXXVI Conference, Orlando, Florida, Amerika Birleşik Devletleri, 5 - 09 Nisan 2010, cilt.7660

LXXII. **Gerçek Zamanlı Denetim Sistemlerinde Örnekleme Sıklığının Belirlenmesi**
ÖZKAN B.
TOK2009-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 16 Ekim 2009, cilt.1, ss.77-82

LXXIII. **Elektromekanik Bir Yük Uygulama Sisteminin Tümlevli Geri Adımlama Yöntemi Kullanılarak Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2009-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 16 Ekim 2009, cilt.1, ss.71-76

LXXIV. **Bütünleme Hattında Kullanılan İki Uzuvlu Düzlemsel Bir Robot Kolun Güdüm ve Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2009-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 16 Ekim 2009

LXXV. **Dynamic Modeling and Control of a Hydraulic Fin Loading System Using Backstepping Method**
ÖZKAN B.
5th Ankara International Aerospace Conference, Ankara, Türkiye, 17 - 19 Ağustos 2009

LXXVI. **An Overview of Missile Control Systems**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
5th Ankara International Aerospace Conference, Ankara, Türkiye, 17 - 19 Ağustos 2009

LXXVII. **Denizaltıdan Kapsül İçerisinde Fırlatılan Bir Mühimmatın Dinamik Modellemesi**
ÖZKAN B.
14. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Güzelyurt, Kıbrıs (Kktc), 2 - 04 Temmuz 2009, ss.387-398

LXXVIII. **Dinamik Sistemlerin İncelenmesinde Kullanılan Başlıca Sürtünme Modelleri**
BAYKARA B., ÖZGÖREN M. K., ÖZKAN B.
14. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Güzelyurt, Kıbrıs (Kktc), 2 - 04 Temmuz 2009, ss.399-407

LXXIX. **Hedef Takibi Yapan Mühimmatların Arayıcı Başlıklarında Kullanılan Kardanlı Yapıların Mekanik Titreşimler Açısından İncelenmesi**
ÖZKAN B., YILDIZ E. N., AKMEŞE A.
14. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Güzelyurt, Kıbrıs (Kktc), 2 - 04 Temmuz 2009, ss.191-200

LXXX. **General characteristics of motion simulators used in the performance tests of infrared camera systems**
ÖZKAN B., AKMEŞE A.
SPIE Defense, Security, and Sensing-Technologies for Synthetic Environments: Hardware-in-the-Loop XIV Conference, Orlando, Florida, USA, Amerika Birleşik Devletleri, 13 - 17 Nisan 2009, cilt.7301

LXXXI. **Evaluation of the different configurations of infrared-type gimbaled cameras in the sense of blur**
ÖZKAN B., AKMEŞE A., UÇAR A.
SPIE Defense, Security, and Sensing-Infrared Imaging Systems: Design, Analysis, Modeling, and Testing XX Conference, Orlando, Florida, USA, Amerika Birleşik Devletleri, 13 - 17 Nisan 2009

LXXXII. **Birlikte Çalışan İki Robot Kollu Sistemlerin Denetimi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
TOK2008-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 15 Kasım 2008

LXXXIII. **Test Cihazı Olarak Kullanılacak İki Serbestlik Dereceli Paralel Bir Manipülatörün Denetimi**
ÖZKAN B.
TOK2008-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 15 Kasım 2008

LXXXIV. **Havadan Karaya Kısa Menzilli Bir Füzeye Uygulanabilecek İvme ve Açı Esaslı Güdüm Kurallarının Karşılaştırılması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.

TOK2008-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 15 Kasım 2008

LXXXV. **Şekil Bellekli Alaşımlı Tellerle Hassas Konum Kontrolü**
DÖNMEZ B., ÖZKAN B., KADIOĞLU F. S.
TOK2008-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 13 - 15 Kasım 2008

LXXXVI. **Implementation of Linear Homing Guidance Law on a Two-Part Homing Missile**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
17th IFAC World Congress, Seul, Güney Kore, 6 - 11 Temmuz 2008, cilt.41, ss.13999-14004

LXXXVII. **Guidance and Control of Two-Part Homing Missiles Using the Proportional Navigation Guidance Law**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
AIAA Guidance, Navigation and Control Conference and Exhibit, Honolulu, Hawaii, Amerika Birleşik Devletleri, 18 - 21 Ağustos 2008

LXXXVIII. **Precise Position Control of a Gimbaled Camera System**
ÖZKAN B., YILDIZ E. N., DÖNMEZ B.
AIAA Guidance, Navigation, and Control Conference and Exhibit, Honolulu, Amerika Birleşik Devletleri, 18 - 21 Ağustos 2008

LXXXIX. **Hedef Takibi Yapan Füzelere Uygulanabilecek Belli Başlı Güdüm Yöntemleri**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
4. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2008), Ankara, Türkiye, 26 - 27 Haziran 2008

XC. **Tek ve İki Parçalı Füzelerin Manevra Yapan Yer Hedeflerine Karşı Başarımlarının İncelenmesi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
4. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK2008), Ankara, Türkiye, 26 Haziran - 27 Ağustos 2008

XCI. **Comparison of the Performances of the Single- and Two-Part Guided Missiles**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
4th Ankara International Aerospace Conference, Ankara, Türkiye, 10 - 12 Eylül 2007

XCII. **Doğrusal Hedef Takibi, Parabolik Hedef Takibi ve Oransal Seyrüsefer Güdüm Yöntemlerinin İki Parçalı Bir Füzeye Uygulanması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
TOK2007-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 5 - 07 Eylül 2007, ss.188-193

XCIII. **Tek ve İki Parçalı Füzelerin Hareketli Yer Hedefleri Üzerindeki Başarımlarının İncelenmesi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
TOK2007-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 5 - 07 Eylül 2007, ss.206-211

XCIV. **Comparison of the Linear Homing, Parabolic Homing, and Proportional Navigation Guidance Methods on a Two-Part Homing Missile against a Surface Target**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
2nd European Conference for Aerospace Sciences (EUCASS), Brüksel, Belçika, 1 - 06 Temmuz 2007

XCV. **Hedef İzleyen Füzeler için Doğrusal Hedef Takibi ve Oransal Seyrüsefer Güdüm Kurallarının Karşılaştırılması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
13. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Sivas, Türkiye, 7 - 09 Haziran 2007, ss.489-499

XCVI. **Lazer Güdümlü Bir Füzeye Uygulanabilecek Belli Başlı Güdüm Yöntemlerinin Karşılaştırılması**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
12. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Kayseri, Türkiye, 9 - 12 Haziran 2005, ss.431-440

XCVII. **Hareketli Bir Hedefi Takip Eden Lazer Güdümlü Bir Füzenin Güdüm ve Kontrolü**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K., MAHMUTYAZICIOĞLU G.
Havacılıkta İleri Teknolojiler Sempozyumu (HİTEK-2004), İstanbul, Türkiye, 9 - 10 Aralık 2004

XCVIII. **Actuator Related Singular Configurations of a System of Two Coordinated RPR Robot Manipulators**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
6th International Conference on Mechatronic Design and Modelling (MDM 2002), Nevşehir, Türkiye, 4 - 06 Eylül 2002

XCIX. **Birlikte Çalışan İki Düzlemsel Robot Kolun Eyletimsel Tekil Durumları Etrafında Denetimi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.

TOK2001 Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Bursa, Türkiye, 18 - 19 Ekim 2001

C. **Birlikte Çalışan İki Düzlemsel Robot Kolun En Az Enerji Tüketimiyle Denetlenmesi**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
10. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Konya, Türkiye, 12 - 14 Eylül 2001

CI. **Birlikte Çalışan Düzlemsel İki DKD Robot Kolun Eyletimsel Tekil Durumları**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
10. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Konya, Türkiye, 12 - 14 Eylül 2001

CII. **Optimization of the Driving Torques of the System of Two Coordinated 3R Manipulators**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
MATIMARENS 9th International Machine Design and Production Conference (UMTIK 2000), Ankara, Türkiye, 1 - 04 Eylül 2000

CIII. **Actuator Related Singular Configurations of a System of Two Cooperating SCARA Manipulators**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
6th International Conference on Mechatronics and Machine Vision in Practice (M2VIP), Ankara, Türkiye, 1 - 03 Eylül 1999

CIV. **Torque Related Singular Configurations of a Planar System of Two Coordinated Manipulators**
ÖZKAN B., ÖZGÖREN M. K.
MATIMARENS 8th International Machine Design and Production Conference (UMTIK98), Ankara, Türkiye, 1 - 03 Eylül 1998

Desteklenen Projeler

Çalışkan N., Demir N., Özkan B., TÜBİTAK Projesi, Türkiye Türkçesinde Fiilimsiler, 2014 - 2017

Bilimsel Hakemlikler

• International Federation of Automatic Control (IFAC)-22nd World Congress (IFAC 2023) , Bildiri (Tam Metin), Aralık 2022
TÜBİTAK Projesi, 1501 - Sanayi Ar-Ge Projeleri Destekleme Programı, BLITZ SYSTEMS SAVUNMA VE MUHENDİSLİK ÇÖZÜMLERİ SANAYİ TİC. LTD. ŞTİ., Türkiye, Aralık 2022
TÜBİTAK Projesi, 1501 - Sanayi Ar-Ge Projeleri Destekleme Programı, ITEP INNOVATION İLERİ TEKNOLOJİ END. PROJE MÜH. SAN. TİC. LTD. ŞTİ., Türkiye, Kasım 2022
TÜBİTAK Projesi, 1501 - Sanayi Ar-Ge Projeleri Destekleme Programı, AKKOÇ TEKNOLOJİ LİMİTED ŞİRKETİ, Türkiye, Ekim 2022
TÜBİTAK Projesi, 1501 - Sanayi Ar-Ge Projeleri Destekleme Programı, SKYART HAVACILIK SANAYİ VE TİCARET A.Ş., Türkiye, Ekim 2022
• 9. Ulusal Havacılık ve Uzay Konferansı (UHUK 2022), Bildiri (Tam Metin), Eylül 2022
• 10. Savunma Teknolojileri Kongresi (SAVTEK 2022), Bildiri (Tam Metin), Eylül 2022
• Otomatik Kontrol Türk Millî Komitesi-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK2022), Bildiri (Tam Metin), Eylül 2022
KOSGEB, KOSGEB, Türkiye, Haziran 2022
KOSGEB, KOSGEB, Türkiye, Nisan 2022
TÜBİTAK Projesi, 1501 - Sanayi Ar-Ge Projeleri Destekleme Programı, GALİPOĞLU HİDROMAS HİDROLİK OTOMOTİV SANAYİ VE TİCARET ANONİM ŞİRKETİ, Türkiye, Kasım 2021
TÜBİTAK Projesi, 1501 - Sanayi Ar-Ge Projeleri Destekleme Programı, NAVİO TEKNOLOJİ ANONİM ŞİRKETİ, Türkiye, Kasım 2021
• Otomatik Kontrol Türk Millî Komitesi-Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2021), Bildiri (Tam Metin), Eylül 2021
• 20. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu (UMTS 2021), Bildiri (Tam Metin), Eylül 2021

Bilimsel Danışmanlıklar

ANOVA AR-GE TEKNOLOJİLERİ SANAYİİ VE TİCARET ANONİM ŞİRKETİ, Bilimsel Projeler İçin Yapılan Danışmanlık, Gazi Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği, Türkiye, 2021 - Devam Ediyor
AVCI SANAYİİ SAVUNMA TİCARET ANONİM ŞİRKETİ, Bilimsel Projeler İçin Yapılan Danışmanlık, Gazi Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Mühendisliği, Türkiye, 2021 - 2022

Metrikler

Yayın: 137
Atıf (WoS): 34
Atıf (Scopus): 64
H-İndeks (WoS): 3
H-İndeks (Scopus): 5